

Содержание

Введение	3
1 Назначение прибора	6
2 Технические характеристики и условия эксплуатации	7
2.1 Технические характеристики прибора	7
2.2 Условия эксплуатации прибора	12
3 Устройство и работа прибора	13
3.1 Принцип действия	13
3.2 Устройство прибора	19
4 Меры безопасности	42
5 Монтаж прибора на объекте и подготовка к работе	43
5.1 Монтаж прибора	43
5.2 Монтаж внешних связей	45
5.3 Подключение прибора	48
5.4 «Быстрая» замена прибора (только для прибора в корпусе Щ11)	50
6 Режимы работы прибора	52
6.1 Режим РАБОТА	52
6.2 Режим ПРОГРАММИРОВАНИЕ	53
7 Техническое обслуживание	58
7.1 Общие указания	58
7.2 Юстировка прибора	58
8 Маркировка прибора	59
9 Упаковка прибора	60
10 Транспортирование и хранение	60
11 Комплектность	61
12 Гарантийные обязательства	61
Приложение А. Габаритные чертежи корпусов прибора	62

Приложение Б. Схемы подключения прибора	70
Приложение В. Программируемые параметры	76
Приложение Г. Соединение термометров сопротивления с прибором по двухпроводной схеме.....	91
Приложение Д. Возможные неисправности и способы их устранения.....	93
Приложение Е. Юстировка приборов	98
Е.1 Общие указания	98
Е.2 Юстировка выходных цифроаналоговых преобразователей «параметр-ток» 4...20 мА (выход типа И).....	98
Е.3. Юстировка выходных цифроаналоговых преобразователей «параметр-напряжение» 0...10 В (выход типа У).....	100

Настоящий документ является репрезентативным вариантом руководства по эксплуатации 2ТРМ1, идентичным по содержанию эталону руководства по эксплуатации КУВФ. 421210.002 РЭ, прошедшему сертификацию в комплекте с прибором в Федеральном агентстве по техническому регулированию и метрологии.

Введение

Настоящее Руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления обслуживающего персонала с устройством, принципом действия, конструкцией, технической эксплуатацией и обслуживанием измерителя-регулятора микропроцессорного двухканального 2TRM1 с универсальными измерительными входами (в дальнейшем по тексту именуемого «прибор»).

Прибор выпускается согласно техническим условиям и имеет декларацию соответствия ТР ТС. Прибор зарегистрирован в Государственном реестре средств измерений.

Прибор соответствует ГОСТ Р 52931–2008 и относится к изделиям государственной системы промышленных приборов и средств автоматизации. При этом, по устойчивости к электромагнитным воздействиям и по уровню излучаемых радиопомех прибор соответствует оборудованию класса А по ГОСТ 51522–1999 (МЭК 61326-1).

Прибор обладает улучшенными характеристиками:

- высокая помехоустойчивость к электромагнитным воздействиям;
- увеличенный срок гарантии, гарантийный срок обслуживания составляет 5 лет;
- повышение универсальности прибора, позволяющее более гибко использовать приборы и уменьшить их номенклатуру за счет использования:
 - универсальных входов;
 - встроенного источника напряжения 24 В для питания активных датчиков, выходных аналоговых устройств (ЦАП) или других низковольтных цепей АСУ.

Приборы выпускаются двух классов точности: 0,25 и 0,5. Класс точности зависит от типа подключаемого внешнего датчика.

Прибор изготавливается в различных модификациях, отличающихся друг от друга конструктивным исполнением и типом встроенных выходных устройств. Информация о модификации прибора зашифрована в коде полного условного обозначения:



Конструктивное исполнение:

- Н** – корпус настенного крепления с размерами 130x105x65 мм и степенью защиты IP44;
- Щ1** – корпус щитового крепления с размерами 96x96x65 мм и степенью защиты со стороны передней панели IP54;
- Щ11** – корпус щитового крепления с размерами 96x96x47 мм и степенью защиты со стороны панели IP54;
- Щ2** – корпус щитового крепления с размерами 96x48x100 мм и степенью защиты со стороны передней панели IP54.
- Д** – корпус с размерами 90x72x58 мм для установки на DIN-рейку и степенью защиты со стороны передней панели IP20.

Габаритные чертежи корпусов приборов приведены в Приложении А.

У – универсальные измерительные входы.

Тип встроенного выходного устройства (ВУ):

Обозначение выхода	Тип выходного элемента	Технические параметры
Р	Контакты электромагнитного реле	Ток не более 8А при напряжении не более 250 В (50 Гц)
К	Оптопара транзисторная <i>n-p-n</i> -типа	Постоянный ток не более 400 мА при напряжении не более 60 В
Т	Выход для управления внешним твердотельным реле	Выходное напряжение 4...6 В, постоянный ток не более 25 мА
С	Оптопара симисторная	Ток не более 50 мА при переменном напряжении не более 250 В (50 Гц)
И	ЦАП «параметр – ток»	Постоянный ток 4...20 мА на внешней нагрузке не более 1 кОм, напряжение питания 12...30 В
У	ЦАП «параметр – напряжение»	Постоянное напряжение 0...10 В на внешней нагрузке не менее 2 кОм, напряжение питания 16...30 В

Пример записи обозначения прибора в документации другой продукции, где он может быть применен:

Измеритель-регулятор микропроцессорный двухканальный 2ТРМ1-Щ1.У.РИ

Пример записи обозначения прибора при его заказе: **2ТРМ1-Щ1.У.РИ**

При этом изготовлению и поставке подлежит измеритель-регулятор микропроцессорный 2ТРМ1 в корпусе щитового крепления с размерами 96x96x65 мм. Тип встроенных выходных устройств – реле электромагнитное и цифро-аналоговый преобразователь «параметр-ток» 4...20 мА.

При заказе прибора с комплектацией дискретным и аналоговым ВУ следует учитывать, что первым по порядку должно быть только ВУ дискретного типа, а вторым – аналогового (обозначение вида **2ТРМ1-Щ1.У.ИР** не допустимо).

1 Назначение прибора

Измеритель-регулятор микропроцессорный 2TPM1 совместно с первичными преобразователями (датчиками) предназначен для измерения и регулирования температуры и других физических параметров, значение которых внешним датчиком может быть преобразовано в сигналы постоянного тока или напряжения.

Прибор может быть использован для измерения и регулирования технологических процессов в различных отраслях промышленности, коммунального и сельского хозяйства.

Прибор может быть применен на промышленных объектах, подконтрольных Ростехнадзору.

Прибор позволяет осуществлять следующие функции:

- измерение температуры и/или других физических величин (давления, влажности, расхода, уровня и т.п.) в двух различных точках с помощью стандартных датчиков, подключаемых к универсальным входам прибора;
- независимое регулирование двух измеряемых величин по двухпозиционному (релейному) закону;
- регулирование одной измеряемой величины по трехпозиционному закону (с двумя «уставками» и двумя устройствами управления на один канал контроля);
- вычисление и регулирование разности двух измеряемых величин ($\Delta T = T_1 - T_2$);
- вычисление квадратного корня из значений унифицированных входных сигналов;
- отображение выбранного текущего измерения на встроенном светодиодном цифровом индикаторе;
- формирование выходного тока 4...20 мА или напряжения 0...10 В для регистрации или управления исполнительными механизмами по П-закону (при использовании в качестве выходного устройства цифро-аналогового преобразователя (ЦАП)).

2 Технические характеристики и условия эксплуатации

2.1 Технические характеристики прибора

Основные технические характеристики прибора приведены в таблицах 2.1÷2.3.

Таблица 2.1 - Характеристики прибора

Наименование	Значение
Диапазон переменного напряжения питания: напряжение, В частота, Гц	90...245 47...63
Потребляемая мощность, ВА, не более	7
Напряжение встроенного источника питания постоянного тока, В	24 ±2,4
Максимально допустимый ток встроенного источника питания, мА	80
Количество каналов	2
Время опроса входа: термометры сопротивления, сек, не более	0,8
термоэлектрические преобразователи и унифицированные и унифицированные сигналы постоянного напряжения и тока	0,4
унифицированные сигналы постоянного напряжения и тока в приборах с конструктивным исполнением Щ11, сек, не более	0,1
Предел основной приведенной погрешности при измерении: термоэлектрическими преобразователями, % термометрами сопротивления и унифицированными сигналами постоянного напряжения и тока, %	±0,5 ±0,25

Окончание таблицы 2.1

Наименование	Значение
Степень защиты корпуса настенный Н щитовые Щ1 и Щ2 (со стороны лицевой панели) DIN-реечный Д (со стороны лицевой панели)	IP44 IP54 IP20
Габаритные размеры прибора: настенный Н, мм щитовой Щ1, мм щитовой Щ11, мм щитовой Щ2, мм DIN-реечный Д, мм	(130x105x65) ±1 (96x96x65) ±1 (96x96x47)±1 (96x48x100) ±1 (90x72x58) ±1
Масса прибора, кг, не более	0,5
Средний срок службы, лет	8

Таблица 2.2 - Используемые на входе сигналы постоянного тока и напряжения

Наименование	Диапазон измерений, %	Значение единицы младшего разряда, ед. изм.	Предел основной приведенной погрешности, %
Сигнал постоянного напряжения			
-50...+50 мВ	0...100	0,1; 1,0	±0,25
Унифицированные сигналы по ГОСТ 26.011-80			
0...1 В	0...100	0,1; 1,0	±0,25
0...5 мА	0...100	0,1; 1,0	

Окончание таблицы 2.2

Наименование	Диапазон измерений, %	Значение единицы младшего разряда, ед. изм.	Предел основной приведенной погрешности, %
0...20 мА	0...100	0,1; 1,0	±0,25
4...20 мА	0...100	0,1; 1,0	
Примечание Максимально возможный диапазон индикации от -999 до 9999. При индицируемых значениях выше 999,9 и ниже минус 199,9 цена единицы младшего разряда равна 1.			

Таблица 2.3 - Используемые на входе первичные преобразователи (датчики)

Наименование	Диапазон измерений, °С	Значение единицы младшего разряда, °С ²⁾	Предел основной приведенной погрешности, %
Термометры сопротивления по ГОСТ Р 8.625-2006 или термопреобразователи сопротивления по ГОСТ 6651-94^{3) 5)}			
Cu 50 ($\alpha^1=0,00426 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200	0,1	±0,25
50M ($\alpha=0,00428 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+200	0,1; 1,0	
Pt 50 ($\alpha=0,00385 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850	0,1; 1,0	
50П ($\alpha=0,00391 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)	-240...+1100	0,1; 1,0	
Cu 100 ($\alpha=0,00426 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200	0,1	

Продолжение таблицы 2.3

Наименование	Диапазон измерений, °С	Значение единицы младшего разряда, °С ²⁾	Предел основной приведенной погрешности, %
100M ($\alpha=0,00428 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+200	0,1; 1,0	±0,25
Pt 100 ($\alpha=0,00385 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+850	0,1; 1,0	
100П ($\alpha=0,00391 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-240...+1100	0,1; 1,0	
Ni 100 ($\alpha=0,00617 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-60...+180	0,1	
Pt 500 ($\alpha=0,00385 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+850	0,1; 1,0	
500П ($\alpha=0,00391 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-250...+1100	0,1; 1,0	
Cu 500 ($\alpha=0,00426 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-50...+200	0,1	
500M ($\alpha=0,00428 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+200	0,1; 1,0	
Ni500 ($\alpha=0,00617 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-60...+180	0,1	
Cu 1000 ($\alpha=0,00426 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-50...+200	0,1	
1000M ($\alpha=0,00428 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+200	0,1; 1,0	
Pt 1000 ($\alpha=0,00385 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-200...+850	0,1; 1,0	
1000П ($\alpha=0,00391 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-250...+1100	0,1; 1,0	
Ni 1000 ($\alpha=0,00617 \text{ }^{\circ}\text{C}^{-1}$)	-60...+180	0,1	
Термоэлектрические преобразователи по ГОСТ Р 8.585-2001			
ТХК (L)	-200...+800	0,1; 1,0	±0,5 (±0,25) ⁴⁾
ТЖК (J)	-200...+1200	0,1; 1,0	
ТНН (N)	-200...+1300	0,1; 1,0	

Окончание таблицы 2.3

Наименование	Диапазон измерений, °С	Значение единицы младшего разряда, °С ²⁾	Предел основной приведенной погрешности, %
ТХА (К)	-200...+1360	0,1; 1,0	±0,5 (±0,25) ⁴⁾
ТПП (S)	-50...+1750	0,1; 1,0	
ТПП (R)	-50...+1750	0,1; 1,0	
ТПР (В)	+200...+1800	0,1; 1,0	
ТВР (А-1)	0...+2500	0,1; 1,0	
ТВР (А-2)	0...+1800	0,1; 1,0	
ТВР (А-3)	0...+1800	0,1; 1,0	
ТМК (Т)	-250...+400	0,1; 1,0	
Примечания			
1) температурный коэффициент термометра сопротивления – отношение разницы сопротивлений датчика, измеренных при температуре 100 и 0 °С, к его сопротивлению, измеренному при 0 °С (R_0), деленное на 100 °С и округленное до пятого знака после запятой.			
2) при температуре выше 999,9 и ниже минус 199,9 °С цена единицы младшего разряда равна 1 °С.			
3) допускается применение нестандартизованного медного термометра сопротивления с $R_0 = 53 \text{ Ом}$ $\alpha = 0,00426 \text{ °С}^{-1}$ и диапазоном измерений от – 50 до +180 °С.			
4) основная приведенная погрешность без КХС.			
5) приборы, работающие с термопреобразователями сопротивления с НСХ по ГОСТ 6651, предназначены для использования в странах СНГ			

2.2 Условия эксплуатации прибора

По устойчивости к механическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения N2 по ГОСТ Р 52931–2008.

По устойчивости к климатическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения В4 по ГОСТ Р 52931–2008.

При этом прибор эксплуатируется при следующих условиях:

- закрытые взрывобезопасные помещения без агрессивных паров и газов;
- температура окружающего воздуха от минус 20 до +50 °С;
- верхний предел относительной влажности воздуха: не более 80 % при +35 °С и более низких температурах без конденсации влаги;
- атмосферное давление от 84 до 106,7 кПа.

Примечания

1 Требования в части внешних воздействующих факторов являются обязательными, как относящиеся к требованиям безопасности.

2 Для модификаций прибора 2ТРМ1-Х.У.ХХ, выпущенных по специальному заказу, допускается эксплуатация при температуре окружающего воздуха от минус 40 до +50 °С.

3 Устройство и работа прибора

3.1 Принцип действия

Структурная схема прибора приведена на рисунке 3.1.

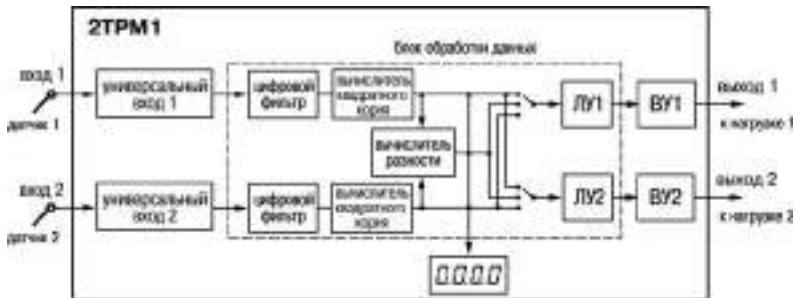


Рисунок 3.1 – Структурная схема прибора

Прибор содержит два канала универсальных входов для подключения первичных преобразователей (датчиков), блок обработки данных, четырехразрядный светодиодный цифровой индикатор и выходные устройства (ВУ), предназначенные для управления внешним оборудованием. Блок обработки данных включает в себя два цифровых фильтра, два

вычислителя квадратного корня, вычислитель разности измеренных в двух каналах величин и два логических устройства (ЛУ1, ЛУ2).

Логические устройства в соответствии с запрограммированными пользователем функциональными параметрами формируют сигналы управления выходными устройствами. За каждым из ЛУ закреплено собственное выходное устройство, которое, в зависимости от модификации прибора, может быть дискретного или аналогового типа (см. п. 3.2.5). ЛУ работают независимо друг от друга.

3.1.1 Цифровая фильтрация и коррекция измерений

3.1.1.1 Цифровая фильтрация измерений

Для ослабления влияния внешних импульсных помех на эксплуатационные характеристики прибора в программу его работы введена цифровая фильтрация результатов измерений.

Фильтрация осуществляется независимо для каждого входа и проводится в два этапа.

На первом этапе фильтрации из текущих измерений входных параметров отфильтровываются значения, имеющие явно выраженные «провалы» или «выбросы».

Для этого прибор вычисляет разность между результатами измерений входной величины, выполненных в двух последних циклах опроса, и сравнивает ее с заданным значением, называемым **«полосой фильтра»**. Если вычисленная разность превышает заданный предел, то производится повторное измерение, полученный результат отбрасывается, а значение полосы фильтра удваивается. В случае подтверждения нового значения фильтр перестраивается (т.е. полоса фильтра уменьшается до исходной) на новое стабильное состояние измеряемой величины. Такой алгоритм позволяет защитить прибор от воздействия единичных импульсных и коммутационных помех, возникающих на производстве при работе силового оборудования.

Полоса фильтра задается в единицах измеряемой величины параметрами **b1-8** и **b2-8** (см. Приложение В) для первого и второго каналов, соответственно.

Следует иметь в виду, что чем меньше значение полосы фильтра, тем лучше помехозащищенность измерительного канала, но при этом (из-за возможных повторных измерений) хуже реакция прибора на быстрое фактическое изменение входного параметра. Поэтому при задании полосы фильтра следует учитывать максимальную скорость изменения контролируемой величины, а также установленную для используемого датчика периодичность опроса.

При необходимости фильтр может быть отключен установкой нулевого значения параметров **b1-8** (**b2-8**).

На втором этапе фильтрации осуществляется сглаживание (демпфирование) сигнала с целью устранения шумовых составляющих.

Основной характеристикой сглаживающего фильтра является «**постоянная времени фильтра**» – интервал, в течение которого изменение выходного сигнала фильтра достигает 0,63 от изменения входного сигнала.

Постоянная времени фильтра задается в секундах параметром **b1-9** и **b2-9** для каждого входа.

Следует помнить, что увеличение значения постоянной времени фильтра улучшает помехозащищенность канала измерения, но одновременно увеличивает его инерционность, т.

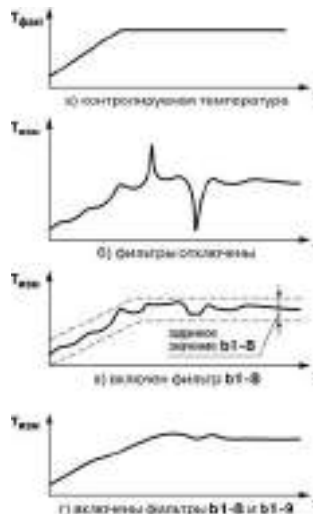


Рисунок 3.2 – Временные диаграммы работы цифровых фильтров

е. реакция прибора на быстрые изменения входной величины замедляется.

При необходимости фильтр может быть отключен установкой нулевого значения параметра **b1-9 (b2-9)**.

Временные диаграммы работы цифровых фильтров первого канала представлены на рисунке 3.2.

3.1.1.2 Коррекция измерительной характеристики датчиков

Для устранения начальной погрешности преобразования входных сигналов и погрешностей, вносимых соединительными проводами, измеренные и отфильтрованные прибором значения могут быть откорректированы. Погрешности выявляются при проведении метрологических испытаний и устраняются путем ввода корректирующих значений. В приборе для каждого входа есть два типа коррекции, с помощью которых можно осуществлять сдвиг и изменение наклона измерительной характеристики.

Сдвиг характеристики осуществляется путем прибавления к измеренной величине значения, заданного параметрами **b1-1** и **b2-1** (см. Приложение В) для первого и второго каналов измерения, соответственно.

Значения сдвига характеристики датчика задаются в единицах измерения физической величины и служат для компенсации погрешностей, вносимых сопротивлениями подводящих проводов (при подключении термометра сопротивления по двухпроводной схеме), а также при отклонении у термометра сопротивления значения R_0 .

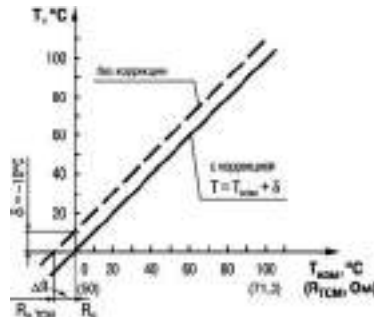


Рисунок 3.3 – Коррекция «Сдвиг характеристики»

Пример сдвига измерительной характеристики графически представлен на рисунке 3.3.

Изменение наклона характеристики осуществляется путем умножения измеренной (и скорректированной «сдвигом», если эта коррекция необходима) величины на поправочный коэффициент β , значение которого задается параметрами **b1-2** и **b2-2** для первого и второго каналов измерения, соответственно.

Данный вид коррекции используется, как правило, для компенсации погрешностей самих датчиков (например, при отклонении у термометров сопротивления параметра α от стандартного значения) или погрешностей, связанных с разбросом сопротивлений шунтирующих резисторов (при работе с преобразователями, выходным сигналом которых является ток).

Значение поправочного коэффициента β задается в безразмерных единицах в диапазоне от 0,900 до 1,100 и перед установкой может быть определено по формуле:

$$\beta = \text{Пфакт} / \text{Пизм}, \quad (3.1)$$

где

β – значение поправочного коэффициента, устанавливаемого параметром;

Пфакт – фактическое значение контролируемой входной величины;

Пизм – измеренное прибором значение той же величины.

Пример изменения наклона измерительной характеристики графически представлен на рисунке 3.4.

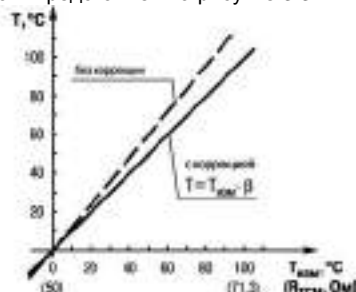


Рисунок 3.4 – Коррекция «Наклон характеристики»

Определить необходимость введения поправочного коэффициента можно, измерив максимальное или близкое к нему значение параметра, где отклонение наклона измерительной характеристики наиболее заметно.

Внимание! Задание корректирующих значений, отличающихся от заводских установок (**b1-1** = **b2-1** = 0.0 и **b1-2** = **b2-2** = 1.000), изменяет стандартные метрологические характеристики прибора и должно производиться только в технически обоснованных случаях квалифицированными специалистами.

3.1.2 Вычисление квадратного корня с учетом настроек масштабирования

Для работы с унифицированными датчиками, сигнал которых пропорционален квадрату измеряемой величины (датчики расхода жидкости или газа), в приборах используется программный модуль вычислителя квадратного корня. Для включения/выключения вычислителя необходимо установить соответствующие значение параметров **b1-3** и **b2-3** (см. Приложение В).

Вычисление квадратного корня, с учетом настроек масштабирования, последующая выдача сигнала на индикацию и соответствующее ЛУ происходит по следующей формуле:

$$T = P_H + \sqrt{I_X} (P_B - P_H), \quad (3.2)$$

- где
- P_H – заданное пользователем нижнее значение границы диапазона измерения (**b1-5**, **b2-5**);
 - P_B – заданное пользователем верхнее значение границы диапазона измерения (**b1-6**, **b2-6**);
 - I_X – значение сигнала с датчика в относительных единицах от 0,000 до 1,000.

3.1.3 Вычисление разности входных сигналов

Прибор позволяет выполнять вычисление разности двух измеряемых величин входных сигналов $\Delta T = T_1 - T_2$. Полученная разность может как выводиться на индикацию (см. параметр **b0-4**), так и использоваться при регулировании (см. параметры **A1-2** и **A2-2**). В том случае, если вычисленная разность выходит за пределы индикации, на индикатор будет выведено соответствующее сообщение об ошибке (см. Приложение Д).

Внимание! Для корректного отображения вычисленной разности необходимо, чтобы порядки измеряемых величин совпадали (**b1-7 = b2-7**).

3.2 Устройство прибора

3.2.1 Конструкция прибора

Прибор конструктивно выполнен в пластмассовом корпусе, предназначенном для щитового или настенного крепления. Эскизы корпусов с габаритными и установочными размерами приведены в Приложении А.

Все элементы прибора размещены на двух печатных платах. На лицевой панели расположены клавиатура управления прибором, цифровой индикатор и светодиоды.

В приборах настенного и щитового конструктивных исполнений силовая и измерительная части, а также присоединительный клеммник, расположены на задней панели. Клеммник для подсоединения внешних связей (датчиков и цепей питания) у приборов щитового крепления находится на задней стенке. В приборах настенного крепления клеммник расположен под верхней крышкой. В отверстиях подвода внешних связей установлены резиновые уплотнители. В приборах крепления корпуса на DIN-рейку силовая и измерительная части, а также присоединительные клеммники расположены на боковых сторонах прибора.

Для установки прибора в щит в комплекте поставки прилагаются крепежные элементы, для установки прибора на DIN-рейку в комплекте поставки прилагается специальная защелка.

На рисунке 3.5 приведен внешний вид лицевой панели прибора для корпусов различных креплений.

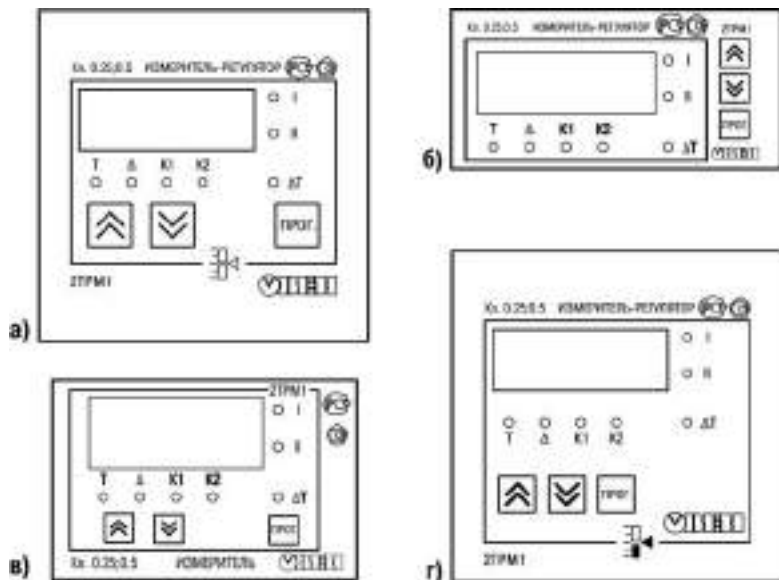


Рисунок 3.5 – Лицевая панель прибора для корпусов: а) настенного Н и щитового крепления Щ1; б) – щитового Щ2; в) – DIN-реечного Д; г) щитового Щ11

На лицевой панели расположены элементы управления и индикации.

Четырехразрядный цифровой индикатор, предназначенный для отображения значений измеряемых величин и функциональных параметров прибора.


Семь светодиодов красного свечения сигнализируют о различных режимах работы:

- светодиоды «K1» и «K2» сигнализируют о включении соответствующего выходного устройства (только для дискретных ВУ);
- светодиоды «I», «II» и « Δ T» сигнализируют о выводе на индикацию соответствующего канала измерения или разности каналов (непрерывная засветка) и об аварии по входу (мигающая засветка);
- светодиод «T» сигнализирует о включенном режиме ввода значения уставки регулируемой величины;
- светодиод « Δ » сигнализирует о включенном режиме ввода значения гистерезиса компаратора или полосы пропорциональности П-регулятора.

Примечания

1 Светодиод «I» предназначен для индикации показаний первого канала измерения (T1), светодиод «II» – для индикации показаний второго канала измерения (T2).

2 Если значение разности выходит за пределы индикации, высвечивается соответствующая авария (см. Приложение Д).

Кнопка  предназначена для входа в режим ПРОГРАММИРОВАНИЕ, а также для записи новых установленных значений в энергонезависимую память прибора.

Кнопка  предназначена для:

- смены канала (Т1, Т2 или ΔT), выводимого на индикацию;
- выбора программируемого параметра и увеличения его значения. При удержании кнопки скорость изменения возрастает.

Кнопка  предназначена для:

- смены канала (Т1, Т2 или ΔT), выводимого на индикацию;
- уменьшения значения программируемого параметра и выбора его значения. При удержании кнопки скорость изменения возрастает.



3.2.2 Режимы индикации

Режим индикации задается при установке соответствующего значения в программируемом параметре **b0-4**.



Вывод текущих значений измеряемых величин на цифровой индикатор может осуществляться в одном из пяти режимов:

«0» – фиксированный Т1. На индикацию выводится показание только первого канала измерения.

Режим применяется в случае использования прибора в качестве трехпозиционного регулятора, работающего от одного датчика, а также при использовании прибора, как одноканального измерителя-регулятора. Опрос второго датчика при этом не происходит.

«1» – Т1/Т2 (ручное переключение). На индикацию поочередно выводятся показания первого и второго канала измерения. Смена каналов осуществляется нажатием кнопки  или кнопки .

«2» – T1/T2 (автоматическое переключение). На индикацию поочередно выводятся показания первого и второго канала. Смена каналов осуществляется автоматически каждые 6 сек.

«3» – $\Delta T/T1/T2$ (ручное переключение). На индикацию поочередно выводятся разность показаний входов $\Delta T=T1-T2$, показания первого канала, показания второго канала. Смена каналов осуществляется нажатием кнопки  или кнопки . Используется при работе с разностью входных сигналов.

«4» – $\Delta T/T1/T2$ (автоматическое переключение). На индикацию поочередно выводятся разность показаний входов $\Delta T=T1-T2$, показания первого канала, показания второго канала. Смена каналов осуществляется автоматически каждые 6 сек. Используется при работе с разностью входных сигналов.

3.2.3 Типы входных устройств

Входные измерительные устройства в приборе являются универсальными, т.е. к ним можно подключать любые первичные преобразователи (датчики) из перечисленных в таблице 2.2. Ко входам прибора можно подключить одновременно два датчика разных типов в любых сочетаниях.

В качестве датчиков могут быть использованы:

- термометры сопротивления;
- преобразователи термоэлектрические;
- активные преобразователи с выходным аналоговым сигналом в виде постоянного напряжения или тока.

Активные преобразователи с выходным аналоговым сигналом в виде постоянного напряжения ($-50...50$ мВ, $0...1$ В) или тока ($0...5$ мА, $0...20$ мА, $4...20$ мА) могут быть

использованы для измерения как температуры, так и других физических величин: давления, расхода, уровня и т. п.

3.2.3.1 Подключение термометров сопротивления

Работа датчиков основана на температурной зависимости электрического сопротивления металлов. Датчик физически выполнен в виде катушки из тонкой медной или платиновой проволоки на каркасе из изоляционного материала, заключенной в защитную гильзу. Термометры сопротивления характеризуются двумя параметрами: R_0 – сопротивлением датчика при $0\text{ }^{\circ}\text{C}$ и α – отношением разницы сопротивлений датчика, измеренных при температуре 100 и $0\text{ }^{\circ}\text{C}$, к его сопротивлению, измеренному при $0\text{ }^{\circ}\text{C}$ (R_0), деленным на $100\text{ }^{\circ}\text{C}$.

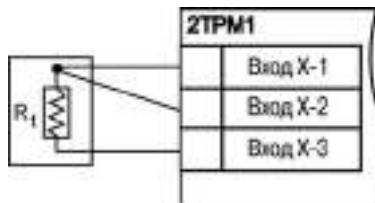


Рисунок 3.6

В приборах используется трехпроводная схема подключения термометров сопротивления. К одному из выводов терморезистора R_t подсоединяются два провода, а третий подключается к другому выводу R_t (рисунок 3.6, нумерация контактов приведена в Приложении Б (таблице Б.1)). Такая схема позволяет скомпенсировать сопротивление соединительных проводов. При этом необходимо соблюдать условие равенства сопротивлений всех трех проводов.

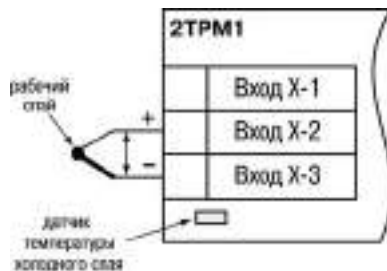


Рисунок 3.7

Термометры сопротивления могут подключаться к прибору с использованием двухпроводной линии, но при этом отсутствует компенсация при изменении сопротивления соединительных проводов. Поэтому будет наблюдаться некоторая зависимость показаний прибора от колебаний температуры проводов. В случае использования двухпроводной линии для компенсации паразитного сопротивления проводов необходимо при подготовке прибора к работе выполнить действия, указанные в Приложении Г.

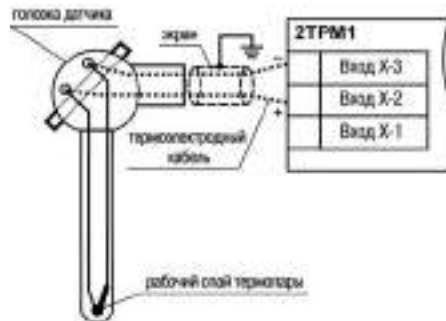


Рисунок 3.8

3.2.3.2 Подключение термоэлектрических преобразователей

Термоэлектрический преобразователь (термопара) состоит из двух соединенных на одном из концов проводников, изготовленных из металлов, обладающих разными термоэлектрическими свойствами. Соединенные концы, называемые «рабочим спаем», опускают в измеряемую среду, а свободные концы («холодный спай») термопары подключают ко входу прибора (рисунок 3.7, нумерация контактов приведена в Приложении Б (таблица Б.1)). Если температуры «рабочего» и «холодного спаев» различны, то термопара вырабатывает термоЭДС, которая и подается на измеритель.

Поскольку термоЭДС зависит от разности температур двух спаев термопары, то для получения корректных показаний необходимо знать температуру «холодного спае» (ее свободных концов), чтобы скомпенсировать ее в дальнейших вычислениях.

В приборах предусмотрена схема автоматической компенсации температуры свободных концов термопары. Датчик температуры «холодного спае» установлен рядом с присоединительным клеммником.

Примечание - Для отключения компенсации «холодного спае» необходимо ввести код **100** (см. п. 6). Компенсация «холодного спае» будет вновь включена только при изменении кода датчика или новом включении прибора.

Подключение термопар к прибору должно производиться с помощью специальных компенсационных (термоэлектродных) проводов, изготовленных из тех же самых материалов, что и термопара, при этом рекомендуется помещать провода в защитный экран (рисунке 3.8). Допускается также использовать провода из металлов с термоэлектрическими характеристиками, которые в диапазоне температур 0...100 °С аналогичны характеристикам материалов электродов термопары. При соединении компенсационных проводов с термопарой и прибором необходимо соблюдать полярность.

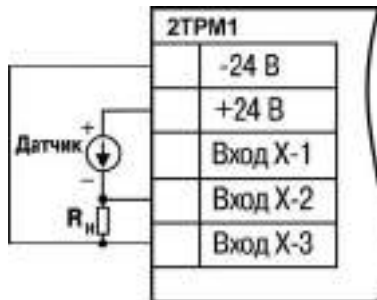


Рисунок 3.9

Внимание! При нарушении указанных условий могут иметь место значительные погрешности при измерении.

3.2.3.3 Подключение датчиков, имеющих унифицированный выходной сигнал тока или напряжения

Многие датчики различных физических величин оснащены нормирующими измерительными преобразователями. Нормирующие преобразователи трансформируют сигналы с первичных преобразователей (термопар, термометров сопротивления, манометров, расходомеров и др.) в унифицированный сигнал постоянного тока. Величина этого тока лежит в следующих диапазонах: от 0 до 5, от 0 до 20, от 4 до 20 мА. Диапазон выходного тока нормирующего преобразователя пропорционален значению физической величины, измеряемой датчиком, и соответствует рабочему диапазону датчика, указанному в его технических характеристиках. В связи с тем, что прибор измеряет только входное напряжение, при подключении датчиков постоянного тока необходимо использовать входящее в комплектацию нагрузочное сопротивление $R_n=50,000 \pm 0,025 \text{ Ом}$ (см. рисунок 3.9 и Приложение Б).

При необходимости питания нормирующих преобразователей, использующих внешние источники питания постоянного тока, может применяться встроенный в прибор гальванически изолированный от измерительной части прибора источник 24 В.

Примечание - Максимальная нагрузочная способность встроенного источника питания составляет 80 мА.

Схема подключения к прибору источника универсального сигнала постоянного напряжения приведена в Приложении Б (см. рисунок Б.10).

3.2.4 Логические устройства ЛУ

В приборе имеется два логических устройства, каждое из которых может работать в одном из режимов:

- устройство сравнения;
- П-регулятор;
- регистратор.

Режим работы для каждого из ЛУ устанавливается соответствующим кодом в параметрах **A1-1** и **A2-1** (см. Приложение В). При установке **oFF** в этом параметре ЛУ не работает, переходит в состояние ОТКЛЮЧЕНО. При этом соответствующее выходное устройство переходит в состояние, определяемое параметром **A1-9** или **A2-9**.

Благодаря тому, что работа обоих ЛУ независима друг от друга, прибор может быть запрограммирован для работы в качестве трехпозиционного регулятора. В этом случае на вход каждого из ЛУ необходимо подать один и тот же сигнал: типовые настройки **A1-2 = A2-2 = 01**, **b0-4 = 00**. Если существует необходимость снимать показания по второму входу и выводить их на индикатор, то **b0-4 = 01** или **b0-4 = 02**.

Параметры **A1-9** и **A2-9** определяют состояние, в которое должны быть переведены выходы ВУ1 и ВУ2 при отключенном ЛУ, аварии по входу или при изменении значений параметров **b1-0**, **b2-0**, **b1-7** и **b2-7**. В этом случае в зависимости от значения, установленного в параметрах **A1-9** и **A2-9**, выходы переводятся в соответствующее состояние: для дискретного типа выхода – ОТКЛЮЧЕНО или ВКЛЮЧЕНО, для аналогового типа – ток 4 мА или 20 мА, напряжение 0 В или 10 В

Входным сигналом для ЛУ может быть назначена одна из величин:

- T_1 – измеренное значение 1-го входного канала;
- T_2 – измеренное значение 2-го входного канала;
- $\Delta T = T_1 - T_2$,

которые в зависимости от типа входного датчика прибора могут представлять собой температуру, ток, напряжение или другую физическую величину.

3.2.4.1 Режим устройства сравнения

При работе в режиме устройства сравнения ЛУ работает по одному из представленных на рисунке 3.10 типов логики:

- тип логики 1 (прямой гистерезис) применяется в случае использования прибора для управления работой нагревателя (например, ТЭНа) или сигнализации о том, что значение текущего измерения $T_{\text{тек}}$ меньше уставки T . При этом выходное устройство, подключенное к ЛУ, первоначально включается при значениях $T_{\text{тек}} < (T - \Delta)$, выключается при $T_{\text{тек}} > (T + \Delta)$ и вновь включается при $T_{\text{тек}} < (T - \Delta)$, осуществляя тем самым двухпозиционное регулирование по уставке T с гистерезисом $\pm \Delta$;

- тип логики 2 (обратный гистерезис) применяется в случае использования прибора для управления работой охладителя (например, вентилятора) или сигнализации о превышении значения уставки. При этом выходное устройство первоначально включается при значениях $T_{\text{тек}} > (T + \Delta)$, выключается при $T_{\text{тек}} < (T - \Delta)$;
- тип логики 3 (П-образная) применяется при использовании прибора для сигнализации о входе контролируемой величины в заданные границы. При этом выходное устройство включается при $(T - \Delta) < T_{\text{тек}} < (T + \Delta)$;
- тип логики 4 (U-образная) применяется при использовании прибора для сигнализации о выходе контролируемой величины за заданные границы. При этом выходное устройство включается при $T_{\text{тек}} < (T - \Delta)$ и $T_{\text{тек}} > (T + \Delta)$.

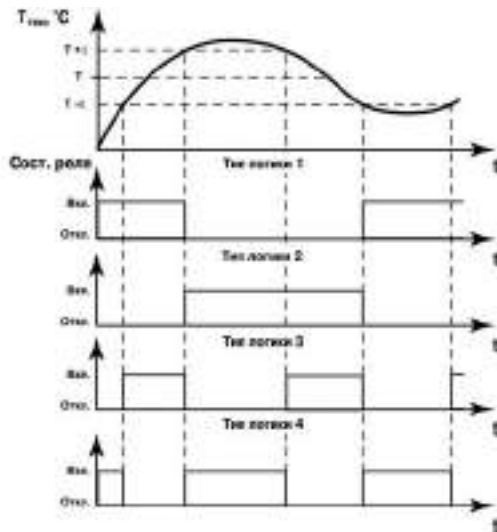


Рисунок 3.10 – Типы логики при работе ЛУ в режиме устройства сравнения

Задание уставки (Т) и гистерезиса (Δ) проводится при программировании параметров регулирования прибора (см. п. 6.2).

Для ЛУ, работающего в режиме устройства сравнения может быть задано время задержки включения и время задержки выключения. ЛУ включает или выключает выходное устройство, если условие, вызывающее изменение состояния, сохраняется, как минимум, в течение времени, установленного в параметрах **A1-5 (A2-5)** и **A1-6 (A2-6)**, соответственно (рисунок 3.11).

Для ЛУ, работающего в режиме устройства сравнения может быть задано минимальное время удержания выхода в замкнутом (параметры **A1-7, A2-7**) и разомкнутом (параметры **A1-8, A2-8**) состояниях. ЛУ удерживает выходное устройство в соответствующем состоянии в течение заданного в этих параметрах времени, даже если по логике работы устройства сравнения требуется переключение (рисунок 3.12).

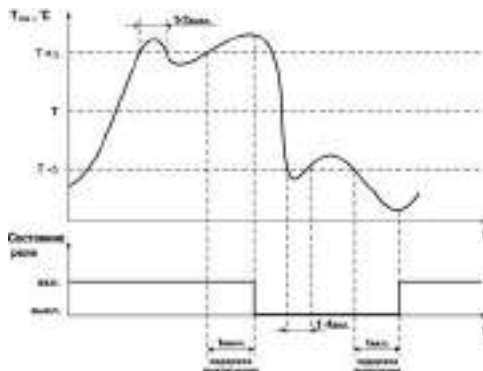


Рисунок 3.11 – Задание задержек включения/выключения ВУ для типа логики 1

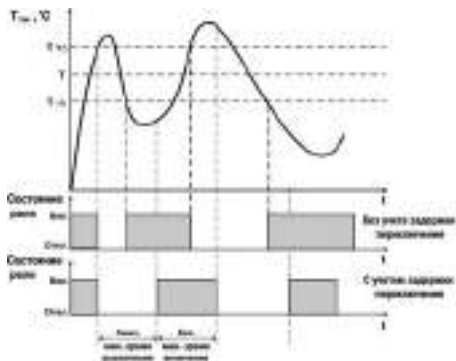


Рисунок 3.12 – Задание минимальных времен удержания выхода в замкнутом и разомкнутом состояниях для типа логики 1

Внимание! В режиме устройства сравнения ЛУ может работать, если в приборе установлено связанное с ним выходное устройство дискретного типа – электромагнитное реле, транзисторная оптопара, оптосимистор.

3.2.4.2 Режим П-регулятора

При работе в режиме П-регулятора ЛУ сравнивает текущее значение измеряемой величины с заданной уставкой «Т» и выдает на выход сигнал в диапазоне 4...20 мА (для ВУ типа И) или 0...10 В (для ВУ типа У), пропорциональный величине отклонения. Зона пропорциональности (П) при этом задается параметром Δ . Выходной сигнал формируется в соответствии с установленной в параметре **A1-1 (A2-1)** характеристикой регулятора либо по прямо-пропорциональному (нагреватель), либо обратно-пропорциональному (охладитель) закону регулирования. Графики, поясняющие принцип формирования управляющего тока П-регулятора для обеих характеристик приведены на рисунке 3.13.

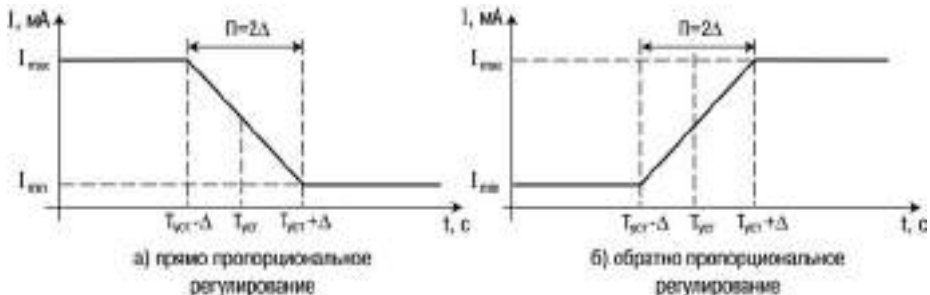


Рисунок 3.13 – Принцип формирования управляющего тока П-регулятора

В таблице 3.1 в качестве примера приведены значения выходного тока для прямопропорционального регулирования при уставке 500 °С и $\Delta = 40$ °С.

Таблица 3.1

Температура, °С	Выходной ток, мА	Мощность регулятора, %
Более 540.0	4	0.0
540.0	4	0.0
530.0	6	12.5
520.0	8	25.0
510.0	10	37.5
500.0	12	50.0
490.0	14	62.5
480.0	16	75.0
470.0	18	87.5
460.0	20	100.0
Менее 460.0	20	100.0

Внимание! В режиме П-регулятора ЛУ может работать только при установленном на соответствующем выходе устройстве аналогового типа.

3.2.4.3 Режим регистратора

При работе в режиме регистратора ЛУ сравнивает поданную на его вход величину с заданными в параметрах **A1-3 (A2-3)** и **A1-4 (A2-4)** значениями и выдает на соответствующее выходное устройство аналоговый сигнал в виде тока 4...20 мА, который можно подавать на самописец или другое регистрирующее устройство. Принцип формирования тока регистрации

показан на рисунке 3.14. При работе в этом режиме необходимо установить нижний предел диапазона регистрации и величину всего диапазона регистрации для ЛУ1 в параметрах **A1-3** и **A1-4**, для ЛУ2 – в параметрах **A2-3** и **A2-4**, соответственно.

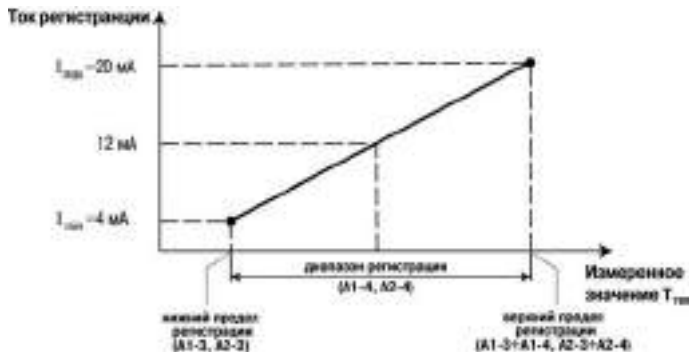


Рисунок 3.14 – Принцип формирования тока регистрации

Внимание! В режиме регистратора ЛУ может работать только при установленном на соответствующем выходе ВУ аналогового типа.

3.2.5 Типы выходных устройств

Выходные устройства предназначены для передачи выходного управляющего сигнала на исполнительные механизмы.

Схемы подключения ВУ приведены в Приложении Б.
ВУ могут быть двух типов: дискретные и аналоговые.

Внимание! Вне зависимости от типа, любое выходное устройство гальванически изолировано от измерительного блока (за исключением выхода Т).

Дискретное ВУ – электромагнитное реле, транзисторная оптопара, оптосимистор – используется для управления (включения/выключения) нагрузкой либо непосредственно, либо через более мощные управляющие элементы, такие как пускатели, твердотельные реле, тиристоры или симисторы.

Электромагнитное реле (выход Р) предназначено для коммутации силовых цепей напряжением не более 250 В и рабочим током не более 8 А.

Транзисторная оптопара (выход К) применяется, как правило, для управления низковольтным реле (не более 60 В при токе не более 400 мА). Во избежание выхода из строя транзистора из-за большого тока самоиндукции параллельно обмотке внешнего реле необходимо устанавливать диод VD1 (см. рисунок Б.2).

Транзисторный ключ (выход Т) предназначен для прямого подключения к прибору в качестве нагрузки твердотельного реле (выходное напряжение от 4 до 6 В, постоянный ток не более 25 мА).

Внимание! Максимальная длина соединительного кабеля между прибором с выходом Т и твердотельным реле не должна превышать 3 м.

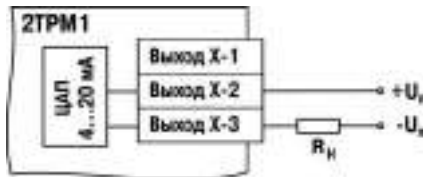


Рисунок 3.15

Оптосимистор (выход С) имеет внутреннюю схему перехода через ноль и включается в цепь управления мощного симистора или пары встречно-параллельно включенных тиристоров через ограничивающий резистор R1 (см. рисунок Б.3). Величина сопротивления резистора определяет ток управления симистора. Нагрузочная способность выхода – ток не более 50 мА при переменном напряжении не более 250 В.

Для предотвращения пробоя тиристоров из-за высоковольтных скачков напряжения в сети к их выводам рекомендуется подключать фильтрующую RC цепочку (R2C1).

Аналоговое ВУ представляет собой цифро-аналоговый преобразователь, позволяющий формировать аналоговый сигнал постоянного тока или напряжения.

Формирователь токового сигнала (выход И) преобразует на активной нагрузке R_н значение на выходе ЛУ в токовый сигнал 4...20 мА (см. рисунок 3.15).

Для работы ВУ необходимо использовать внешний источник питания постоянного тока. Сопротивление нагрузки R_n зависит от напряжения источника питания U_n и выбирается из графика (см. рисунок 3.16). В том случае, если для измерения токового сигнала используется измерительный шунт R_i и его номинал меньше необходимого сопротивления нагрузки, то используется добавочный ограничивающий резистор $R_{огр}$, сопротивление которого вычисляется из соотношения:

$$R_{огр} = R_n - R_i$$

Типовые соотношения: $U_n = 12 \text{ В}$, $R_n = R_i = 100 \text{ Ом}$; $U_n = 24 \text{ В}$, $R_n = 700 \text{ Ом}$ ($R_i = 100 \text{ Ом}$, $R_{огр} = 620 \text{ Ом}$).

Внимание!

- 1 Напряжение источника питания ЦАП не должно быть более 30 В.
- 2 В качестве внешнего источника питания может быть использован встроенный в прибор источник 24 В.

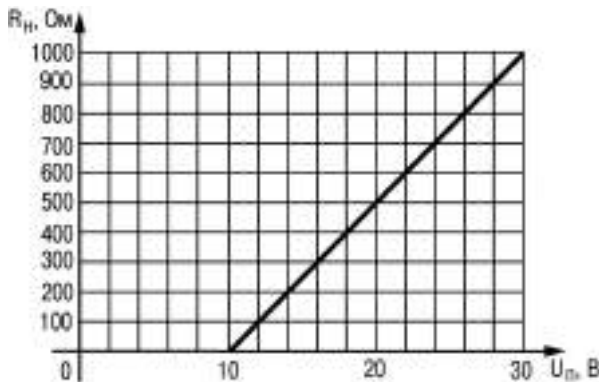


Рисунок 3.16 – График зависимости R_n (U_n)

- 3 Допускается применение резистора с величиной сопротивления, отличающейся от рассчитанной не более чем на $\pm 10\%$.

Формирователь сигнала постоянного напряжения (выход У) преобразует значение на выходе ПИД-регулятора в сигнал напряжения $0...10$ В. Сопротивление нагрузки R_n , подключаемой к ЦАП, должно быть в диапазоне от 2 до 10 кОм.

Для питания выхода возможно использование встроенного источника питания 24 В.

Внимание! Напряжение источника питания ЦАП не должно превышать 30 В.

Аналоговое ВУ прибора можно использовать для регулирования по П-закону. В этом случае прибор должен работать совместно с электронным регулятором мощности, например, блоком управления силовыми тиристорами БУСТ производства ПО ОВЕН. Схема подключения прибора к БУСТ показана на рисунке 3.17.

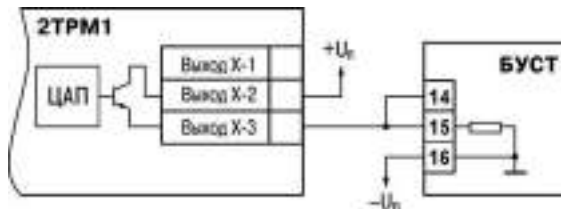


Рисунок 3.17

4 Меры безопасности

По способу защиты от поражения электрическим током прибор соответствует классу II по ГОСТ 12.2.007.0-75.

При эксплуатации, техническом обслуживании и поверке необходимо соблюдать требования ГОСТ 12.3.019-80, «Правил эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правил охраны труда при эксплуатации электроустановок потребителей».

На открытых контактах клеммника прибора при эксплуатации присутствует напряжение величиной до 250 В, опасное для человеческой жизни. Любые подключения к прибору и работы по его техническому обслуживанию производятся только при отключенном питании прибора.

Не допускается попадание влаги на контакты выходного разъема и внутренние электроэлементы прибора. Запрещается использование прибора в агрессивных средах с содержанием в атмосфере кислот, щелочей, масел и т. п.

Подключение, регулировка и техобслуживание прибора должны производиться только квалифицированными специалистами, изучившими настоящее руководство по эксплуатации.

Внимание! В связи с наличием на клеммнике опасного для жизни напряжения приборы, изготовленные в корпусах щитового крепления (модификации 2ТРМ1-Щ1.У.ХХ и 2ТРМ1-Щ2.У.ХХ), должны устанавливаться в щитах управления, доступных только квалифицированным специалистам.

5 Монтаж прибора на объекте и подготовка к работе

В разделе описываются монтаж, крепление и подключение прибора.

5.1 Монтаж прибора

Установка приборов настенного исполнения

1 Закрепить кронштейн тремя винтами М4 × 20 на поверхности, предназначенной для установки прибора (см. Приложение А и рисунок 5.1, а).

Примечание - Винты для крепления кронштейна не входят в комплект поставки.

2 Зацепить крепежный уголок на задней стенке прибора за верхнюю кромку кронштейна (рисунок 5.1, б)

3 Прикрепить прибор к кронштейну винтом М4 × 35 из комплекта поставки (рисунок 5.1, в).

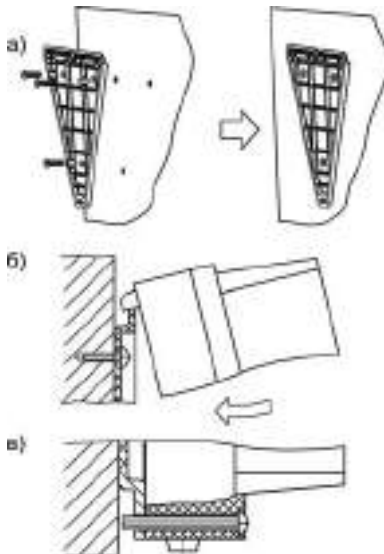


Рисунок 5.1 – Монтаж прибора настенного исполнения

Установка приборов щитового исполнения

1 Подготовить на щите управления место для установки прибора в соответствии с Приложением А.

2 Установить прибор на щите управления, используя для его крепления монтажные элементы, входящие в комплект поставки прибора.

3 Вставить прибор в специально подготовленное отверстие на лицевой панели щита (см. Приложение А и рисунок 5.2, а).

4 Вставить фиксаторы из комплекта поставки в отверстия на боковых стенках прибора (рисунок 5.2, б).

5 С усилием завернуть винты М4 х 35 из комплекта поставки в отверстиях каждого фиксатора так, чтобы прибор был плотно прижат к лицевой панели щита.

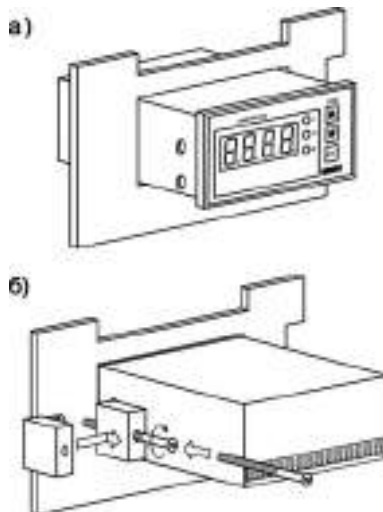


Рисунок 5.2 – Монтаж прибора щитового крепления

Установка приборов DIN-реечного исполнения

1 Подготовить место на DIN-рейке для установки прибора.

2 Установить прибор на DIN-рейку в соответствии с рисунке 5.3.

3 С усилием придавить прибор к DIN-рейке в направлении, показанном стрелкой, до фиксации защелки.

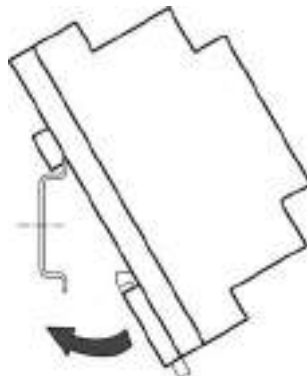


Рисунок 5.3 - Монтаж прибора с креплением на DIN-рейку

5.2 Монтаж внешних связей

5.2.1 Общие требования

При монтаже рекомендуется соблюдать следующие требования.

1 Подключение прибора следует производить к сетевому фидеру 220 В 50 Гц, не связанному непосредственно с питанием мощного силового оборудования. Во внешней цепи рекомендуется установить выключатель питания, обеспечивающий отключение прибора от сети и плавкие предохранители на ток 0,5 А.

2 Схемы подключения датчиков к приборам различных модификаций приведены в Приложении Б. Параметры линии соединения прибора с датчиком приведены в таблице 5.1.

Таблица 5.1 - Параметры линии связи прибора с датчиками

Тип датчика	Длина линий, м, не более	Сопrotивление линии, Ом, не более	Исполнение линии
Термометр сопротивления	100	15,0	Трехпроводная, провода равной длины и сечения
Термопара	20	100	Термоэлектродный кабель (компенсационный)
Унифицированный сигнал постоянного тока	100	100	Двухпроводная
Унифицированный сигнал напряжения постоянного тока	100	5,0	Двухпроводная

3 Встроенный в прибор источник постоянного напряжения $24,0 \pm 2,4$ В следует использовать для питания активных датчиков с аналоговым выходом или аналоговые выходы прибора (п. 3.2.5).

Внимание! Не допускается подключение к встроенному в прибор источнику напряжения 24 В одновременно аналоговых входов и выходов.

5.2.2 Указания по монтажу

Рекомендации по организации монтажа следующие.

Подготовить кабели для соединения прибора с датчиком, а также с источником питания 220 В 50 Гц.

Для обеспечения надежности электрических соединений рекомендуется использовать кабели медные многожильные, концы которых перед подключением следует тщательно зачистить и залудить. Зачистку жил кабелей необходимо выполнять с таким расчетом, чтобы их оголенные концы после подключения к прибору не выступали за пределы клеммника. Сечение жил кабелей должно быть не более 1 мм².

В корпусах настенного крепления конические части уплотняющих втулок срезать таким образом, чтобы втулка плотно прилегала к поверхности кабеля.

Примечания

- 1 Кабельные выводы прибора рассчитаны на подключение кабелей с наружным диаметром от 6 до 12 мм.
- 2 Для уменьшения трения между резиновой поверхностью втулки и кабеля рекомендуется применять тальк, крахмал и т.д.

При прокладке кабелей следует выделить линии связи, соединяющие прибор с датчиком в самостоятельную трассу (или несколько трасс), располагая ее (или их) отдельно от силовых кабелей, а также от кабелей, создающих высокочастотные и импульсные помехи.

Внимание! Для защиты входов прибора от влияния промышленных электромагнитных помех линии связи прибора с датчиком следует экранировать. В качестве экранов могут быть использованы как специальные кабели с экранирующими оплетками, так и заземленные стальные трубы подходящего диаметра. Экраны кабелей с экранирующими оплетками следует подключить к заземленному контакту в щите управления.

5.3 Подключение прибора

Соединение прибора с источником питания (сетью) и датчиками производится по соответствующим схемам, приведенным в Приложении Б, с соблюдением изложенной ниже последовательности действий:

- 1 Подключить прибор к источнику питания;
- 2 Подать питание, выставить коды типа датчика и режимы работы ЛУ, а также необходимые уставки регулирования (см. Приложение В), затем снять питание;
- 3 Подключить линии связи «прибор – датчики» к первичным преобразователям и входам прибора;
- 4 Подключить линии связи «прибор – нагрузка» к исполнительным механизмам или регистраторам и выходам прибора.

Внимание! Для защиты входных цепей прибора от возможного пробоя зарядами статического электричества, накопленного на линиях связи «прибор – датчик» перед подключением к клеммнику прибора, их жилы следует на 1...2 сек соединить с винтом заземления щита.

После подачи напряжения питания прибор переходит в режим РАБОТА (см. п. 6.1). При исправности датчика и линии связи на цифровом индикаторе отобразится текущее значение измеряемой величины. Если показания прибора не соответствуют реальному значению измеряемой величины, необходимо проверить исправность датчика и целостность линии связи, а также правильность их подключения.

Внимание!

1. При проверке исправности датчика и линии связи необходимо отключить прибор от сети питания. Во избежание выхода прибора из строя при «прозвонке» связей необходимо использовать измерительные устройства с напряжением питания не более 4,5 В, при более высоких напряжениях питания этих устройств отключение датчика от прибора обязательно.
2. Подключать активные преобразователи с выходным сигналом в виде постоянного напряжения (-50,0..+50,0 мВ или 0...1,0 В) можно непосредственно к входным контактам прибора.

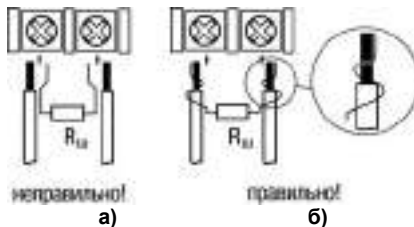


Рисунок 5.4

3. Подключение преобразователей с выходом в виде тока (0...5,0 мА, 0...20,0 мА или 4,0...20,0 мА) – только после установки шунтирующего резистора сопротивлением 50,0 Ом (допуск не более 0,1 %), подключение которого необходимо производить в соответствии с рисунком 5.4,б, т.е. вывод резистора должен заводиться с той же стороны винтовой клеммы, что и провод от датчика. При использовании провода сечением более 0,35 мм конец провода и вывод резистора необходимо скручивать или спаять.

Важно! Невыполнение этого требования может привести к пропаданию контакта между выводом резистора и клеммы, что повлечет повреждение входа прибора.

5.4 «Быстрая» замена прибора (только для прибора в корпусе Щ11)

Конструкция клемм прибора, выполненного в корпусе Щ11, позволяет осуществить оперативную замену прибора без демонтажа подключенных к нему внешних линий связи. Последовательность замены прибора следующая:

- 1) обесточиваются все линии связи, подходящие к прибору, в т.ч. линии питания;
- 2) вывинчиваются крепежные винты (два) по краям клеммной колодки прибора;
- 3) съёмная часть колодки отделяется от прибора вместе с подключенными внешними линиями связи при помощи отвертки или другого подходящего инструмента (отсоединение клеммной колодки представлено на рисунке 5.5);
- 4) прибор вынимается из щита, а на его место устанавливается другой с предварительно удаленной разъемной частью клемм;
- 5) к установленному прибору подсоединяется разъемная часть клемм с подключенными внешними линиями связи;

- 6) завинчиваются крепежные винты клеммной колодки.

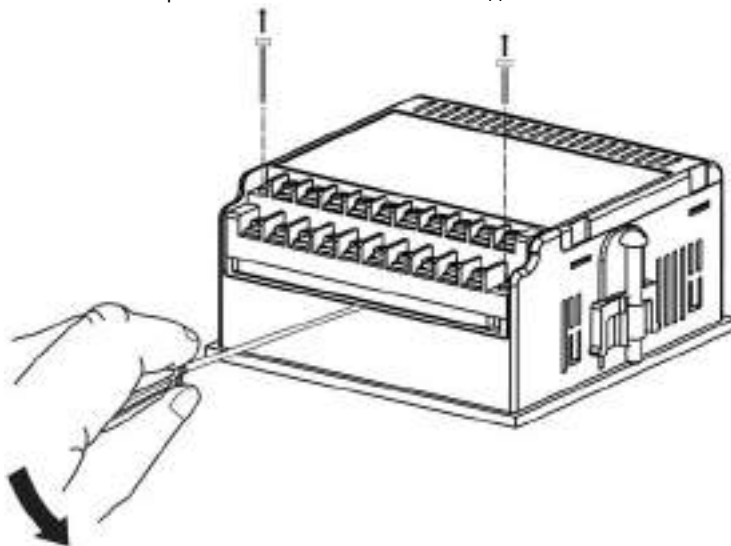


Рисунок 5.5 – «Быстрая» замена прибора

6 Режимы работы прибора

Прибор может функционировать в одном из двух режимов: РАБОТА или ПРОГРАММИРОВАНИЕ.

6.1 Режим РАБОТА

Режим РАБОТА является основным эксплуатационным режимом, в который прибор автоматически входит при включении питания. В данном режиме производится опрос входных датчиков с вычислением по полученным данным текущих значений измеряемых величин и отображением их на цифровом индикаторе и выдачей необходимых сигналов на выходные устройства.

В процессе работы прибор контролирует исправность входных датчиков и, в случае возникновения аварии по входу, сигнализирует об этом миганием светодиода соответствующего канала измерения «I» или «II» и выводом на цифровой индикатор сообщения, соответствующего аварийной ситуации (см. Приложение Д). Работа выходного устройства, связанного с этим входом, при этом блокируется (переводится в безопасное состояние, определенное в параметре **A1-9 (A2-9)**). Аварийная ситуация возникает при выходе измеряемой величины за допустимый диапазон контроля (см. таблицу 2.2) или при выходе из строя датчика (обрыв или короткое замыкание термометров сопротивления, обрыв термопары или унифицированного датчика).

Внимание! Прибор индицирует:

- температуру «холодного спая» – в случае короткого замыкания термопары;
- значение нижнего предела диапазона – в случае короткого замыкания датчиков 0...1 В, 0...5 мА, 0...20 мА и обрыва датчиков 0...5 мА, 0...20 мА;
- значение середины диапазона – в случае короткого замыкания датчика –50...+50 мВ.

В режиме РАБОТА прибор управляет внешними исполнительными устройствами в соответствии с заданными режимами работы ЛУ (см. п. 3.2.4). Визуальный контроль за работой выходного устройства дискретного типа может осуществляться оператором по светодиодам «K1» и «K2». Засветка светодиода сигнализирует о переводе соответствующего логического устройства и связанного с ним выхода в состояние ВКЛЮЧЕНО, а гашение – в состояние ОТКЛЮЧЕНО.

Внимание! При использовании аналогового выхода (ВУ типа И или У) соответствующий светодиод «K1» или «K2» не задействован.

6.2 Режим ПРОГРАММИРОВАНИЕ

Режим ПРОГРАММИРОВАНИЕ предназначен для задания и записи в энергонезависимую память прибора требуемых при эксплуатации программируемых параметров. Заданные значения параметров сохраняются в памяти прибора при выключении питания.

Примечания

- 1 При сохранении измененных значений параметров **b1-0**, **b2-0**, **b1-7** и **b2-7** выходные устройства переводятся в безопасные состояния, определенные параметрами **A1-9** и **A2-9**. При изменении других параметров прибор остается в рабочем состоянии.
- 2 Значение параметров **b1-7** и **b2-7** определяет точность отображения индикации и масштабирует значения и диапазоны параметров $T_{уст\ 1}$, $T_{уст\ 2}$, Δ_1 , Δ_2 , **A1-3**, **A2-3**, **A1-4**, **A2-4**, **b1-5**, **b2-5**, **b1-6** и **b2-6**. Масштабирование выполняется путем умножения текущих значений указанных параметров на коэффициент 10^{-x} , где x – значение параметра **b1-7** (**b2-7**).

Если в течение 20 сек в режиме ПРОГРАММИРОВАНИЕ не производится операций с кнопками, прибор автоматически возвращается в режим РАБОТА.

В приборе установлено два уровня программирования.

На первом уровне осуществляется просмотр и изменение значений параметров регулирования: уставки T и гистерезиса Δ для каждого ЛУ. Вход на первый уровень программирования осуществляется кратковременным нажатием на кнопку **ПРОГ.** Последовательность работы с прибором на первом уровне программирования приведена на рисунке 6.1.

На втором уровне программирования осуществляется просмотр и необходимое изменение функциональных параметров прибора. Функциональные параметры прибора разделены на группы **A** и **B**. В группе **A** находятся параметры, определяющие логику работы прибора. В группе **B** – параметры, отвечающие за настройку измерительной части прибора.

Подробное описание параметров приведено в Приложении В.

Вход на второй уровень программирования осуществляется нажатием и удерживанием кнопки **ПРОГ.** не менее 3 сек.



Рисунок 6.1 – Последовательность работы с прибором на первом уровне программирования

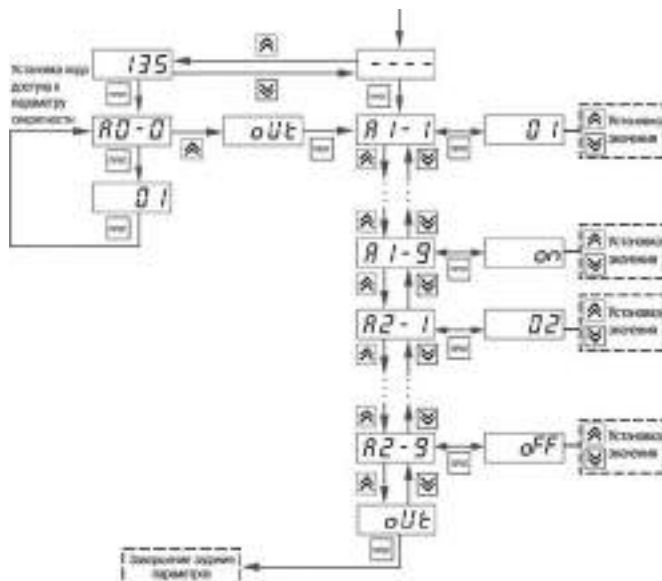


Рисунок 6.3 – Последовательность работы с прибором на втором уровне программирования (для группы параметров А)

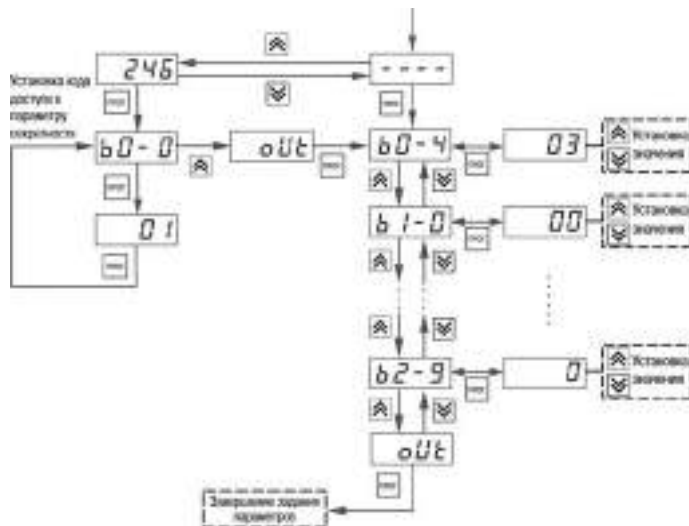


Рисунок 6.4 – Последовательность работы с прибором на втором уровне программирования (для группы параметров b)

7 Техническое обслуживание

7.1 Общие указания

Техническое обслуживание прибора проводится не реже одного раза в шесть месяцев и состоит в проверке крепления прибора, винтовых соединений, а также удалении пыли и грязи с клеммника прибора.

7.2 Юстировка прибора

Внимание! Юстировку прибора должны выполнять лица, имеющие соответствующую квалификацию и необходимое оборудование.

Порядок действий при юстировке приведен в Приложении Е.

8 Маркировка прибора

На корпус прибора и прикрепленных к нему табличках наносятся:

- наименование прибора;
- степень защиты корпуса по ГОСТ 14254;
- напряжение и частота питания;
- потребляемая мощность;
- класс защиты от поражения электрическим током по ГОСТ 12.2.007.0;
- знак утверждения типа средств измерений;
- единый знак обращения продукции на рынке государств-членов Таможенного союза (ЕАС);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

На потребительскую тару наносятся:

- наименование прибора;
- единый знак обращения продукции на рынке государств-членов Таможенного союза (ЕАС);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

9 Упаковка прибора

Упаковка прибора производится в соответствии с ГОСТ 23088-80 в потребительскую тару, выполненную из коробочного картона по ГОСТ 7933-89.

Упаковка изделий при пересылке почтой по ГОСТ 9181-74.

10 Транспортирование и хранение

10.1 Приборы транспортируются в закрытом транспорте любого вида. Крепление тары в транспортных средствах должно производиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

10.2 Условия транспортирования должны соответствовать условиям 5 по ГОСТ 15150-69 при температуре окружающего воздуха от минус 25 до +55 °С с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

10.3 Перевозку осуществлять в транспортной таре поштучно или в контейнерах.

10.4 Условия хранения в таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 по ГОСТ 15150-69. В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси.

Приборы следует хранить на стеллажах.

11 Комплектность

Прибор	1 шт.
Паспорт и Гарантийный талон	1 экз.
Руководство по эксплуатации	1 экз.
Делитель напряжения РД10 (поставляется по отдельному заказу)	1 шт.
Методика поверки (по требованию заказчика)	1 экз.

Примечание - Изготовитель оставляет за собой право внесения дополнений в комплектность изделия.

12 Гарантийные обязательства

12.1 Изготовитель гарантирует соответствие прибора требованиям ТУ при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа.

12.2 Гарантийный срок эксплуатации – 5 лет со дня продажи.

12.3 В случае выхода прибора из строя в течение гарантийного срока при соблюдении пользователем условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа предприятие изготовитель обязуется осуществить его бесплатный ремонт или замену.

12.4 Порядок передачи изделия в ремонт содержится в паспорте и в гарантийном талоне.

Приложение А. Габаритные чертежи корпусов прибора

Рисунок А.1 демонстрирует габаритные и установочные чертежи прибора настенного крепления Н.

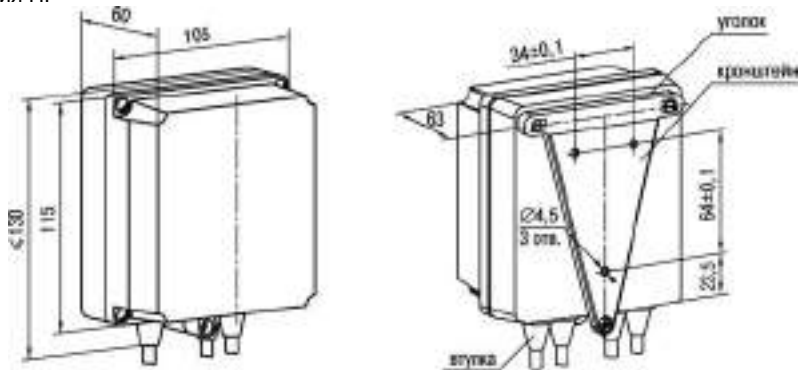


Рисунок А.1 – Прибор настенного крепления Н

Примечание - Втулки подрезать в соответствии с диаметром вводного кабеля

На рисунке А.2 приведены габаритные и установочные чертежи прибора щитового крепления Щ1.

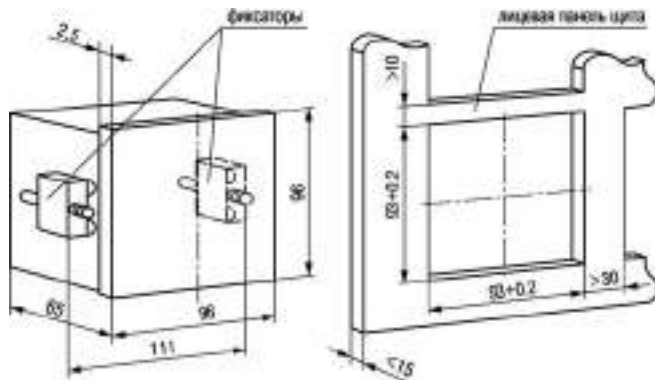


Рисунок А.2 – Прибор щитового крепления Щ1

На рисунке А.3 приведены габаритные и установочные чертежи прибора щитового крепления Щ2.

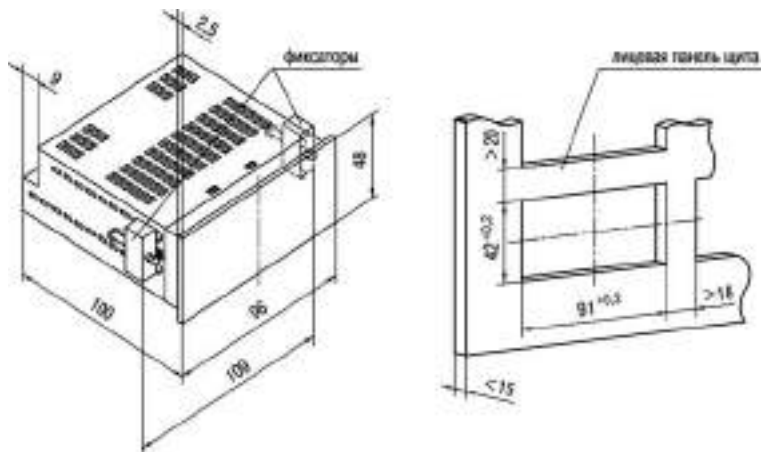


Рисунок А.3 – Прибор щитового крепления Щ2

На рисунке А.4 приведены габаритные и установочные чертежи прибора с креплением на DIN-рейку.

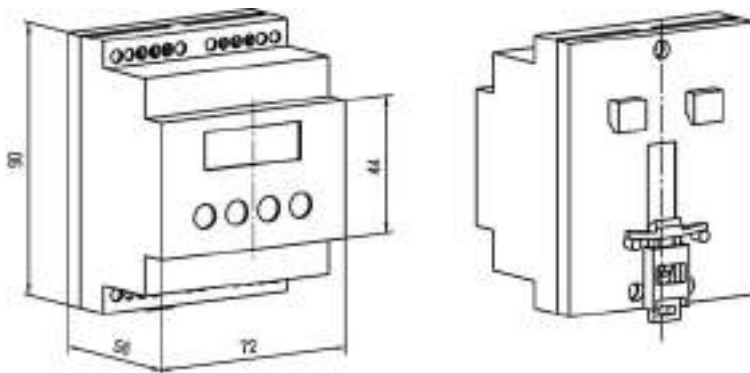


Рисунок А.4 – Прибор с креплением на DIN-рейку

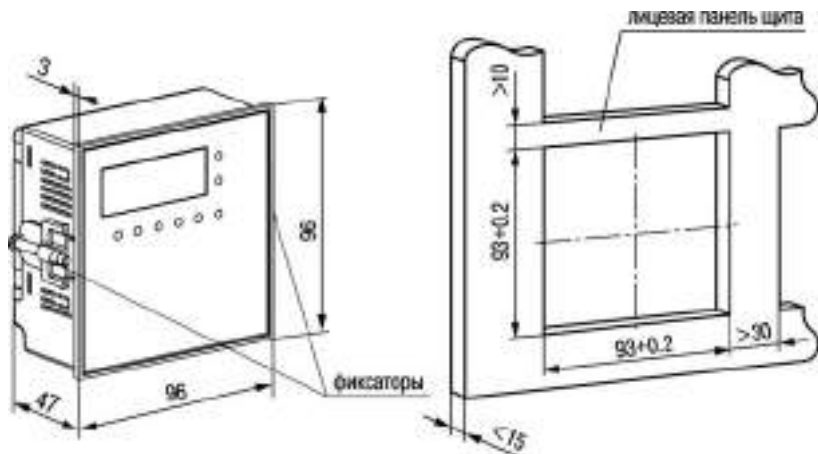


Рисунок А.5 – Прибор щитового крепления Щ11

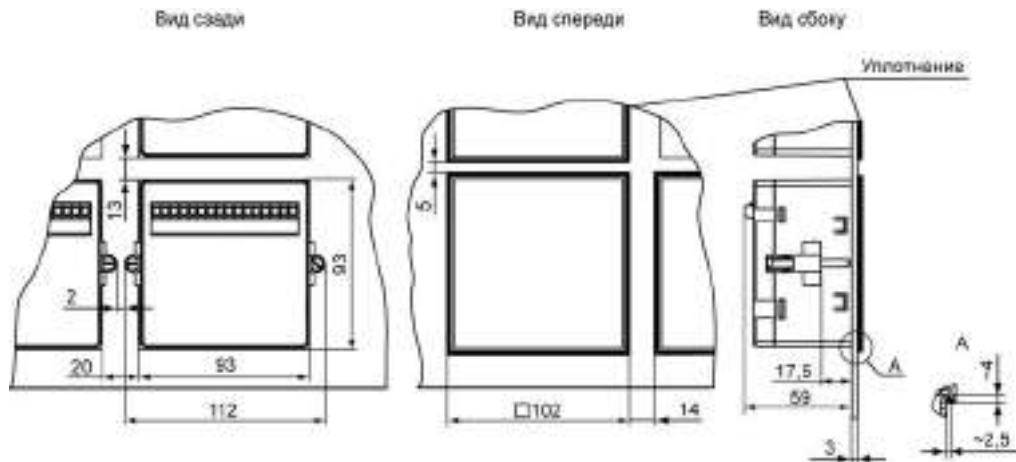


Рисунок А.6 - Прибор в корпусе Щ1, установленный в щит толщиной 3 мм



Рисунок А.7 - Прибор в корпусе Щ2, установленный в щит толщиной 3 мм

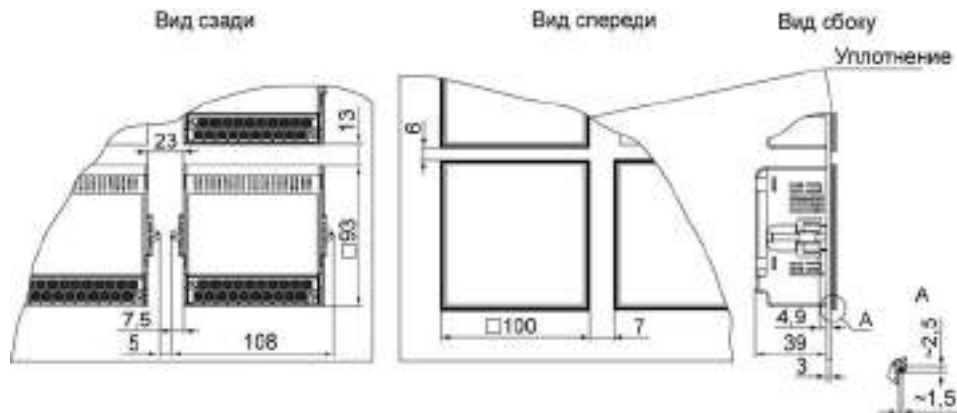


Рисунок А.8 - Прибор в корпусе Щ11, установленный в щит толщиной 3 мм

Приложение Б. Схемы подключения прибора

Назначение контактов клеммных колодок приборов приведено в таблицах Б.1 - Б.3.

Таблица Б.1 - Назначение контактов клеммной колодки прибора в настенном И и щитовом Щ1, Щ2 исполнениях корпусов

Номер контакта	Назначение	Номер контакта	Назначение
1	Сеть 90...245 В	9	Вход 1-1
2	Сеть 90...245 В	10	Вход 1-2
3	Выход 1-1	11	Вход 1-3
4	Выход 1-2	12	Вход 2-3
5	Выход 1-3	13	Вход 2-2
6	Выход 2-1	14	Вход 2-1
7	Выход 2-2	15	-24 В
8	Выход 2-3	16	+24 В

Таблица Б.2 – Назначение контактов клеммной колодки прибора в корпусе Щ11

Номер контакта	Назначение	Номер контакта	Назначение
1	Питание ~ 90...264 В или, плюс питания = 20...375 В	11	не используются
2	Питание ~ 90...264 В или, минус питания = 20...375 В	12	

Окончание таблицы Б.2

Номер контакта	Назначение	Номер контакта	Назначение
3	не используются	13	Вход 1-1
4		14	Вход 2-1
5	Выход 1-1	15	Вход 1-2
6	Выход 1-2	16	Вход 2-2
7	Выход 1-3	17	Вход 1-3
8	Выход 2-1	18	Вход 2-3
9	Выход 2-2	19	-24 В
10	Выход 2-3	20	+24В

Таблица Б.3 - Назначение контактов клеммной колодки прибора в DIN-реечном Д исполнении корпуса

Номер контакта	Назначение	Номер контакта	Назначение
1	Сеть 90...245 В	9	+24 В
2	Сеть 90...245 В	10	-24 В
3	Выход 1-1	11	Вход 2-1
4	Выход 1-2	12	Вход 2-2
5	Выход 1-3	13	Вход 2-3
6	Выход 2-1	14	Вход 1-3
7	Выход 2-2	15	Вход 1-2
8	Выход 2-3	16	Вход 1-1

На рисунках Б.1 - Б.11 приведены схемы подключения прибора.

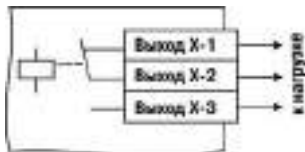


Рисунок Б.1 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа Р

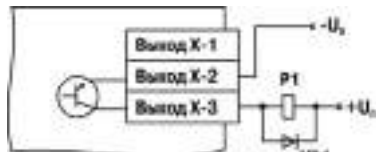


Рисунок Б.2 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа К

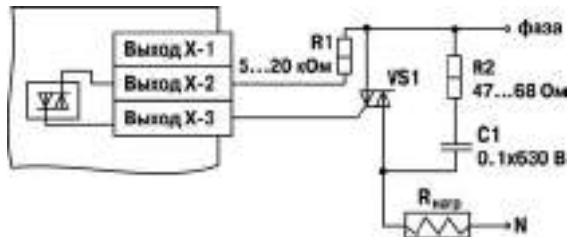


Рисунок Б.3 – Схема подключения силового симистора к ВУ типа С

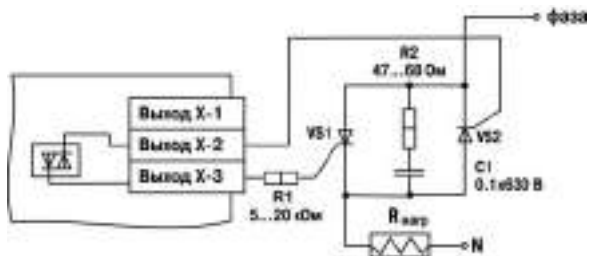


Рисунок Б.4 – Схема подключения к ВУ типа С двух тиристоров, подключенных встречно-параллельно

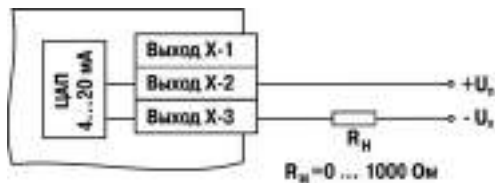


Рисунок Б.5 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа И

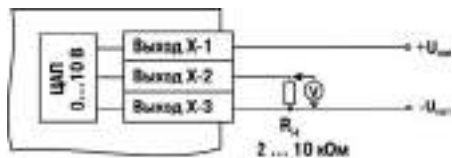


Рисунок Б.6 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа У

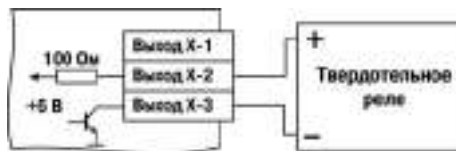


Рисунок Б.7 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа Т

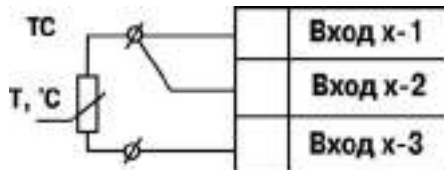


Рисунок Б.8 – Схема подключения термометра сопротивления

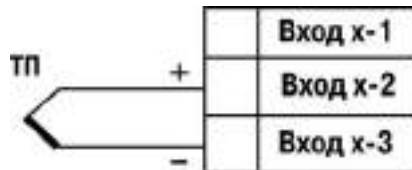


Рисунок Б.9 – Схема подключения термоэлектрического преобразователя

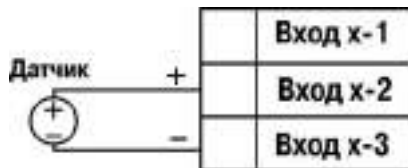


Рисунок Б.10 – Схема подключения активного датчика с выходом в виде напряжения -50...50 мВ или 0...1 В

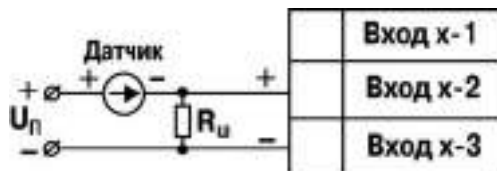


Рисунок Б.11 – Схема подключения активного датчика с токовым выходом 0...5 мА или 0(4)...20 мА

$$R_{ш}=50,000 \pm 0,025 \text{ Ом}$$

Приложение В. Программируемые параметры

Приложение содержит Перечень программируемых параметров прибора в табличном виде.

Программируемые параметры представлены в таблице В.1.

Таблица В.1 - Перечень программируемых параметров

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
Основные параметры регулирования					
*Т _{уст. 1}	Уставка для регулируемой величины канала 1	-999...9999	[ед .изм.]	30.0	
*Δ1	Гистерезис компаратора 1 или полоса пропорциональности П-регулятора 1	0...9999	[ед .изм.]	1.0	
*Т _{уст. 2}	Уставка для регулируемой величины канала 2	-999...9999	[ед .изм.]	30.0	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
* $\Delta 2$	Гистерезис компаратора 2 или полоса пропорциональности П-регулятора 2	0...9999	[ед .изм.]	1.0	
Группа А. Параметры, описывающие логику работы прибора					
A0-0	Параметр секретности для группы А	01	Разрешено изменять параметры регулирования (Т и ΔT) и параметры группы А	01	
		02	Запрещено изменять параметры группы А, при этом возможно изменять Т и ΔT		
		03	Запрещено изменять параметры группы А, а также Т и ΔT		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
A1-1	Режим работы ЛУ1	oFF	выключено	oFF	
		01	Устройство сравнения: прямой гистерезис (для нагревателя)		
		02	Устройство сравнения: обратный гистерезис (для охладителя)		
		03	Устройство сравнения: П-образная характеристика		
		04	Устройство сравнения: U-образная характеристика		
		05	П-регулятор: прямо пропорциональный закон (нагреватель)		
		06	П-регулятор: обратно пропорциональный закон (охладитель)		
		07	Регистратор		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
A1-2	Сигнал на входе ЛУ1	01	Сигнал со входа 1, T1	01	
		02	Сигнал со входа 2, T2		
		03	Разность сигнала на входах 1 и 2, $\Delta T = T1 - T2$		
*A1-3	Нижний предел регистрации для ЛУ1	-999...9999	Показание прибора, соответствующее 0.0, равно величине тока регистрации 4 мА при работе прибора в режиме измеритель-регистратор	0.0	
*A1-4	Верхний предел регистрации для ЛУ1	-999...9999		100.0	
A1-5	Задержка включения ВУ1	0...99	[сек]	0	
A1-6	Задержка выключения ВУ1	0...99	[сек]	0	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
A1-7	Минимальное время нахождения ВУ1 во включенном состоянии	0...1000	[сек]	0	
A1-8	Минимальное время нахождения ВУ1 в выключенном состоянии	0...1000	[сек]	0	
A1-9	Состояние ВУ первого канала при неисправности	oFF	выключен (0 % мощности)	oFF	
		on	включен (100 % мощности)		
A2-1	Режим работы ЛУ2	oFF	выключено	oFF	
		01	Устройство сравнения: прямой гистерезис (для нагревателя)		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
		02	Устройство сравнения: обратный гистерезис (для охладителя)		
		03	Устройство сравнения: П-образная характеристика		
		04	Устройство сравнения: U-образная характеристика		
		05	П-регулятор: прямо пропорциональный закон (нагреватель)		
		06	П-регулятор: обратно пропорциональный закон (охладитель)		
		07	Регистратор		
		A2-2	Сигнал на входе ЛУ2		
		02	Сигнал со входа 2, T2		
		03	Разность сигнала на входах 1 и 2, $\Delta T=T1-T2$		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
*A2-3	Нижний предел регистрации для ЛУ2	-999...9999	Показание прибора, соответствующее 0.0, равно величине тока регистрации 4 мА при работе прибора в режиме измеритель-регистратор	0.0	
*A2-4	Верхний предел регистрации для ЛУ2	-999...9999		100.0	
A2-5	Задержка включения ВУ2	0...99	[сек]	0	
A2-6	Задержка выключения ВУ2	0...99	[сек]	0	
A2-7	Минимальное время нахождения ВУ2 во включенном состоянии	0...1000	[сек]	0	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
A2-8	Минимальное время нахождения ВУ2 в выключенном состоянии	0...1000 сек		0	
A2-9	Состояние ВУ второго канала при неисправности	oFF	выключен (0 % мощности)	oFF	
		on	включен (100 % мощности)		
Группа b. Параметры, описывающие измерения и индикацию					
b0-0	Параметр секретности для группы В	01	разрешено изменять параметры группы b	01	
		02	запрещено изменять параметры группы b		
b0-4	Режим индикации	00	Одиночный режим. Вывод только первого канала измерения	01	
		01	Ручной режим. Вывод первого или второго канала измерения		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Наименование				
		02	Автоматический режим. Вывод первого или второго канала измерения		
		03	Ручной режим. Вывод первого, второго канала измерения и ΔT		
		04	Автоматический режим. Вывод первого, второго канала измерения и ΔT		
b1-0	Код типа датчика, работающего на первом канале	01	Cu 50 ($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	04	
		09	50M ($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		07	Pt 50 ($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		08	50П ($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		00	Cu 100 ($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		14	100M ($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		02	Pt 100 ($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		03	100П ($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		29	Ni 100 ($\alpha=0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		30	Cu 500 ($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		31	500M ($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		
		32	Pt 500 ($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Наименование				
		33	500П ($\alpha=0,00391 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		34	Ni500 ($\alpha=0,00617 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		35	Cu 1000 ($\alpha=0,00426 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		36	1000M ($\alpha=0,00428 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		37	Pt 1000 ($\alpha=0,00385 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		38	1000П ($\alpha=0,00391 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		39	Ni 1000 ($\alpha=0,00617 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		15	53M ($\alpha=0,00426 \text{ }^\circ\text{C}^{-1}$)		
		04	ТХК (L)		
		20	ТЖК (J)		
		19	ТНН (N)		
		05	ТХА (K)		
		17	ТПП (S)		
		18	ТПП (R)		
		16	ТПР (B)		
		21	ТВР (A-1)		
		22	ТВР (A-2)		
		23	ТВР (A-3)		
		24	ТМК (T)		
		12	Ток 0...5 мА		
		11	Ток 0...20 мА		
		10	Ток 4...20 мА		

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
		06	Напряжение -50...+50 мВ		
		13	Напряжение 0...1 В		
		oFF	выключен		
b1-1	Коррекция «сдвиг характеристики» для T1	-50.0...+50.0	Суммируется с измеренным значением	0.0	
b1-2	Коррекция «наклон характеристики» для T1	0.900...1.100	Измеренное значение умножается на заданный коэффициент	1.000	
b1-3	Режим работы вычислителя квадратного корня по первому входу	oFF	выключен	oFF	
		on	включен		
*b1-5	Показание прибора для нижнего предела унифицированного входного сигнала T1	-999...9999		0.0	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
*b1-6	Показание прибора для верхнего предела унифицированного входного сигнала Т1	-999...9999		100.0	
b1-7	Положение десятичной точки при индикации параметров первого канала	0, 1, 2 и 3	См. Примечание на стр. 48	1	
b1-8	Полоса цифрового фильтра первого канала	0.0...30.0	[ед. изм.]	30.0	
b1-9	Постоянная времени цифрового фильтра первого канала	0...99	[сек]	2	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
b2-0	Код типа датчика, работающего на втором канале	аналогичны параметру b1-0		04	
b2-1	Коррекция «сдвиг характеристики» для T2	-50.0...+50.0	Суммируется с измеренным значением	0.0	
b2-2	Коррекция «наклон характеристики» для T2	0.900...1.100	Измеренное значение умножается на заданный коэффициент	1.000	
b2-3	Режим работы вычислителя квадратного корня по второму входу	oFF	выключен	oFF	
		on	включен		
*b2-5	Показание прибора для нижнего предела унифицированного входного сигнала T2	-999...9999		0.0	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
*b2-6	Показание прибора для верхнего предела унифицированного входного сигнала T2	-999...9999		100.0	
b2-7	Положение десятичной точки при индикации параметров второго канала	0, 1, 2 и 3	См. Примечание на стр. 48	1	
b2-8	Полоса цифрового фильтра второго канала	0.0...30.0	[ед. изм.]	30	

Продолжение таблицы В.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка	Значения пользователя
Обозначение	Название				
b2-9	Постоянная времени цифрового фильтра второго канала	0...99	[сек]	2	
<p>Примечание - В зависимости от модификации прибора и текущих настроек часть параметров или их значения могут быть скрыты. Условия доступности для редактирования и возможные значения отдельных параметров следующие:</p> <ol style="list-style-type: none"> Для параметра A1-1 (A2-1) доступны значения: <ul style="list-style-type: none"> 01...04 и oFF, если ВУ дискретного типа; 05...07 и oFF, если ВУ аналогового типа. Параметры A1-3 (A2-3) и A1-4 (A2-4) доступны для редактирования, если ЛУ работает в качестве регистратора (соответствует значению параметра A1-1 (A2-1) = 07). Параметры A1-5...A1-8 (A2-5...A2-8) доступны для редактирования, если ЛУ работает в качестве устройства сравнения (соответствует значению параметра A1-1 (A2-1) = 01...04). Параметры b1-3...b1-6 (b2-3...b2-6) доступны для редактирования, если на входе используется унифицированный датчик (соответствует значению параметра b1-0 (b2-0) = 06,10...13). <p>* - отмечены параметры, значения которых меняются при изменении параметров b1-7 и b2-7</p>					

Приложение Г. Соединение термометров сопротивления с прибором по двухпроводной схеме

Приложение содержит описание и примеры подключения термометров сопротивления по двухпроводной схеме.

Соединение термометра с прибором по двухпроводной схеме производится в случае невозможности использования трехпроводной схемы, например при установке прибора на объектах, оборудованных ранее проложенными двухпроводными монтажными трассами.

Следует помнить, что показания прибора будут зависеть от изменения сопротивления проводов линии связи «термометр – прибор», происходящего под воздействием температуры окружающего воздуха. Для компенсации паразитного сопротивления проводов нужно выполнить следующие действия.

1) Перед началом работы установить перемычки между контактами Вход Х-1 и Вход Х-2 клеммника прибора, а двухпроводную линию подключить, соответственно, к контактам Вход Х-2 и Вход Х-3.

2) Подключить к противоположным от прибора концам линии связи «термометр-прибор» вместо термометра магазин сопротивлений с классом точности не более 0,05 (например, Р4831).

3) Установить на магазине сопротивлений значение, равное сопротивлению термометра при температуре 0 °С (в зависимости от типа датчика).

4) Подать на прибор питание и через 15–20 сек по показаниям цифрового индикатора определить величину отклонения температуры от 0 °С по каждому каналу измерения.

5) Ввести в память прибора значение коррекции «сдвиг характеристики» для каждого

канала (**b1-1** и **b2-1**), равное по величине показаниям прибора и взятое с противоположным знаком.

6) Проверить правильность задания коррекции, для чего не изменяя значения сопротивления на магазине, перевести прибор в режим измерения температуры и убедиться, что при этом его показания равны $0 \pm 0,2$ °С.

7) Отключить питание с прибора, отсоединить линию связи от магазина сопротивлений и подключить ее к термометру.

После выполнения указанных действий прибор готов к дальнейшей работе.

Приложение Д. Возможные неисправности и способы их устранения

В таблице Д.1 представлены возможные неисправности и способы их устранения.

Таблица Д.1

Проявление	Возможная причина	Способ устранения
На индикаторе в режиме РАБОТА отображаются: n0.dt	Данные еще не готовы. При индикации ΔT на одном из входов обнаружена аварийная ситуация	Подождать 2...3 сек. Проверить работоспособность датчиков
0CL.H	Температура «холодного спая» выше допустимой (перегрев прибора)	Проверить температуру окружающего воздуха (не должна превышать +50 °C)
0CL.L	Температура «холодного спая» ниже допустимой (переохлаждение прибора)	Проверить температуру окружающего воздуха (не должна быть ниже +1 °C)
NNN	Вычисленное значение входной величины выше допустимого предела	Сверить код датчика в параметре b1-0 (b2-0) с фактически подсоединенным датчиком

Продолжение таблицы Д.1

Проявление	Возможная причина	Способ устранения
LLLL	Вычисленное значение входной величины ниже допустимого предела	Сверить код датчика в параметре b1-0 (b2-0) с фактически подсоединенным датчиком
	Обрыв или короткое замыкание универсального датчика 4...20 мА	Проверить работоспособность датчика
-	Обрыв термометра сопротивления или термоэлектрического преобразователя. Для унифицированного датчика 0...1 В сигнал на входе прибора превышает 1,1 В	Проверить работоспособность датчика
0.0.0.0.	Короткое замыкание термометра сопротивления	Проверить работоспособность датчика
Hi	Вычисленное значение выше допустимого предела индикации	Изменить разрядность индицируемых значений
Lo	Вычисленное значение ниже допустимого предела индикации	

Продолжение таблицы Д.1

Проявление	Возможная причина	Способ устранения
Значение температуры на индикаторе в режиме РАБОТА не соответствует реальной	Неверный код типа датчика	В параметре b1-0 (b2-0) задать код, соответствующий используемому датчику (см. Приложение В)
	Введены неверные значения «сдвига характеристики» и «наклона характеристики».	В параметре b1-1 (b2-1) установить 0.0, в b1-2 (b2-2) установить 1.000 (см. Приложение В)
	Используется двухпроводная схема соединения прибора с датчиком	Произвести соединение по 3-х проводной схеме или воспользоваться рекомендациями (см. Приложение Г)
	Действие электромагнитных помех.	Экранировать линию связи датчика с прибором, экран заземлить в одной точке.
На индикаторе при наличии токового сигнала отображаются нули	Неверное подключение датчика к прибору	Проверить схему подключения датчика (см. Приложение Б)
При нагреве температура уменьшается и при охлаждении увеличивается	Неверное соединение прибора с термопарой	Изменить полярность подключения термопары (см. Приложение Б)
Нет индикации 2 канала	Выставлен одиночный режим индикации.	В параметре b0-4 задать один из режимов (01...04) (см. Приложение В).

Продолжение таблицы Д.1

Проявление	Возможная причина	Способ устранения
Показания 1 (2) канала дублируют показания 2 (1) канала	На вход обоих логических устройств подана одна регулируемая величина	Задать в параметре A1-2 значение 01 , в параметре A2-2 значение 02 (см. Приложение В)
Не работает выходное устройство	Задан неверный режим работы логического устройства	Задать в параметре A1-1 (A2-1) требуемый режим работы (см. Приложение В)
	При включении прибора температура оказывается в зоне $T_{уст} \pm \Delta$	Изменить значение Δ
	Задана задержка включения выходного устройства	Задать значение параметра A1-5 (A2-5) , равное 0 (см. Приложение В)
Выходное устройство не срабатывает при достижении заданных границ	Введено минимальное время нахождения выходного устройства во включенном или (и) выключенном состоянии	Задать значение параметров A1-7 (A2-7) и A1-8 (A2-8) , равное 0 (см. Приложение В)
	Задана задержка выключения выходного устройства	Задать значение параметра A1-6 (A2-6) равное 0 (см. Приложение В)
	На вход логического устройства подана ΔT	Задать в параметре A1-2 (A2-2) значение 01 или 02 (см. Приложение В)

Окончание таблицы Д.1

Проявление	Возможная причина	Способ устранения
Невозможно изменить значения параметров Т и Δ	Выставлена защита от изменения уставок	Задать в параметре A0-0 значение 01 или 02 (см. Приложение В)
Нельзя изменить параметры группы A и(или) b	Выставлена защита от изменения установок	В параметре A0-0 и b0-0 задать 01

Приложение Е. Юстировка приборов

Е.1 Общие указания

Юстировка должна производиться только квалифицированными специалистами метрологических служб при увеличении погрешности измерения входных параметров сверх установленных значений. Производится юстировка только аналоговых выходов. Универсальные входы прибора обладают высокой точностью измерения и не требуют юстировки.

Е.2 Юстировка выходных цифроаналоговых преобразователей «параметр-ток» 4...20 мА (выход типа И)

Подключить к юстируемому выходу нагрузку R_n , и вольтметр согласно рисунку Е.1. В качестве R_n можно использовать магазин сопротивлений Р4831 или подобный ему с классом точности не более 0,05, а качестве вольтметра – прибор с классом точности не более 0,05, например В1-12. Установить на магазине значение сопротивления 500,00 Ом.

Подать питание на прибор. На цифровом индикаторе прибора отобразится текущее значение измеряемой величины. Прибор находится в режиме РАБОТА.

Юстировка заключается в подборке коэффициентов для минимального и максимального значения выходного тока.

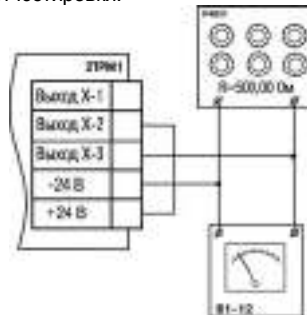







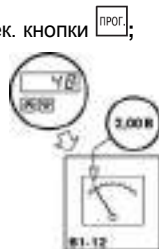






Рисунок Е.1

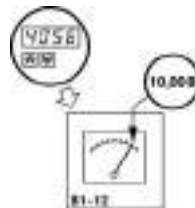
Юстировка минимального значения (4 мА) выходного тока:




- войти в режим задания кода путем нажатия и удержания не менее 3 сек. кнопки ;
- задать кнопками  и  значение кода юстировки: для Выхода 1 – **200**, для Выхода 2 – **202**;
- нажать кнопку . На цифровом индикаторе прибора появится значение параметра подбора, соответствующее минимально возможному значению выходного тока;
- кнопками  и  на лицевой панели прибора установить такое значение параметра подбора на индикаторе прибора, чтобы падение напряжения на магазине сопротивлений было равно $2,00 \pm 0,02$ В (что соответствует минимальному току 4 мА). Это значение контролируется по показаниям вольтметра В1-12;
- нажать кнопку . Прибор перейдет в режим РАБОТА.



Юстировка максимального значения (20 мА) выходного тока:

- войти в режим задания кода путем нажатия и удержания не менее 3 сек. Кнопки ;
- задать кнопками  и  значение кода юстировки: для Выхода 1 – **201**, для Выхода 2 – **203**;
- нажать кнопку . На цифровом индикаторе прибора появится значение параметра подбора, соответствующее минимально возможному значению выходного тока;



- кнопками  и  на лицевой панели прибора установить такое значение параметра подбора на индикаторе прибора, чтобы падение напряжения на магазине сопротивлений было равно $10,0 \pm 0,1$ В (что соответствует максимальному току 20 мА). Это значение контролируется по показаниям вольтметра В1-12.
- нажать кнопку . Прибор перейдет в режим РАБОТА.




Е.3. Юстировка выходных цифроаналоговых преобразователей «параметр-напряжение» 0...10 В (выход типа У)

Подключить к юстируемому выходу нагрузку R_n и вольтметр согласно рисунку Е.2. В качестве R_n можно использовать магазин сопротивлений Р4831 или подобный ему с классом точности не более 0,05, а качестве вольтметра – прибор с классом точности не более 0,05, например В1-12. Установить на магазине значение сопротивления 2000,00 Ом.

Подать питание на прибор. На цифровом индикаторе прибора отобразится текущее значение измеряемой величины. Прибор находится в режиме РАБОТА.

Юстировка заключается в подборке коэффициентов для минимального и максимального значения выходного тока.

Юстировка минимального значения (0 В) выходного напряжения:

- войти в режим задания кода путем нажатия и удержания не менее 3 сек. кнопки ;
- задать кнопками  и  значение кода юстировки: для Выхода 1 – 200, для Выхода 2 – 202;

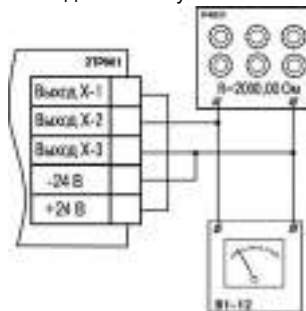




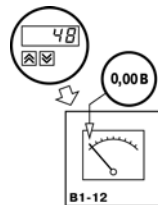









Рисунок Е.2

- нажать кнопку . На цифровом индикаторе прибора появится значение параметра подбора, соответствующее минимально возможному значению выходного тока;
- кнопками  и  на лицевой панели прибора установить такое значение параметра подбора на индикаторе прибора, чтобы падение напряжения на магазине сопротивлений было равно $0,00 \pm 0,02$ В (что соответствует минимальному напряжению 0 В). Это значение контролируется по показаниям вольтметра В1-12;
- нажать кнопку . Прибор перейдет в режим РАБОТА.



Юстировка максимального значения (10 В) выходного напряжения:

- войти в режим задания кода путем нажатия и удержания не менее 3 сек. Кнопки ;
- задать кнопками  и  значение кода юстировки: для Выхода 1 – **201**, для Выхода 2 – **203**;
- нажать кнопку . На цифровом индикаторе прибора появится значение параметра подбора, соответствующее минимально возможному значению выходного тока;
- кнопками  и  на лицевой панели прибора установить такое значение параметра подбора на индикаторе прибора, чтобы падение напряжения на магазине сопротивлений было равно $10,0 \pm 0,1$ В (что соответствует максимальному напряжению 10 В). Это значение контролируется по показаниям вольтметра В1-12.
- нажать кнопку . Прибор перейдет в режим РАБОТА.

